

# 6.1: Transformada de Laplace

- ✦ Muitos problemas práticos da engenharia envolvem sistemas mecânicos ou elétricos sob ação de forças descontínuas ou de impulsos.
- ✦ Para estes tipos de problemas, os métodos visto em Equações Diferenciais I, são difíceis de serem aplicados.
- ✦ Neste capítulo, usaremos a transformada de Laplace para desenvolver um outro método para resolver uma EDO.
- ✦ **Transformada Integrais:** Dada uma função conhecida  $K(s,t)$ , *Transformada Integrais* de uma função  $f$  é uma função da forma

$$F(s) = \int_{\alpha}^{\beta} K(s,t) f(t) dt, \quad -\infty \leq \alpha < \beta \leq +\infty$$

# A Transformada de Laplace

Seja  $f$  uma função definida para  $t \geq 0$  e que  $f$  satisfaz certas condições que veremos mais adiante .

✦ A **Transformada de Laplace de  $f$**  é definida por

$$L\{f(t)\} = F(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

onde, a função  $K(s,t) = e^{-st}$  é chamada de núcleo da transformada.

✦ Como as soluções das EDO lineares com coeficientes constantes são baseada na função exponencial, a transformada de Laplace é particularmente útil para essas equações.

✦ Note que a Transformada de Laplace é definida por uma integral imprópria, portanto temos que estudar sua convergência.

✦ Vamos rever alguns exemplos de integrais impróprias e funções contínuas por partes.

# Exemplo 1

✦ Considere a seguinte integral imprópria.

$$\int_0^{\infty} e^{st} dt$$

✦ Note que para  $s=0$  a integral acima é divergente. Então vamos supor  $s \neq 0$ .

✦ Podemos calcular esta integral da seguinte forma:

$$\int_0^{\infty} e^{st} dt = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b e^{st} dt = \lim_{b \rightarrow \infty} \left. \frac{e^{st}}{s} \right|_0^b = \frac{1}{s} \lim_{b \rightarrow \infty} (e^{sb} - 1)$$

✦ Assim, podemos concluir que:

Converge:  $\int_0^{\infty} e^{st} dt = -\frac{1}{s}$ , se  $s < 0$ ; e

Diverge:  $\int_0^{\infty} e^{st} dt$ , se  $s \geq 0$ .

## Exemplo 2

✦ Dada a integral imprópria

$$\int_0^{\infty} st \cos t dt$$

✦ Usando integração por partes

$$\begin{aligned} \int_0^{\infty} st \cos t dt &= \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b st \cos t dt \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ st \sin t \Big|_0^b - \int_0^b s \sin t dt \right] \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ st \sin t \Big|_0^b + s \cos t \Big|_0^b \right] \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} [sb \sin b + s(\cos b - 1)] \end{aligned}$$

✦ Este limite é divergente, portanto a integral original é divergente.

# Função Contínua por Partes

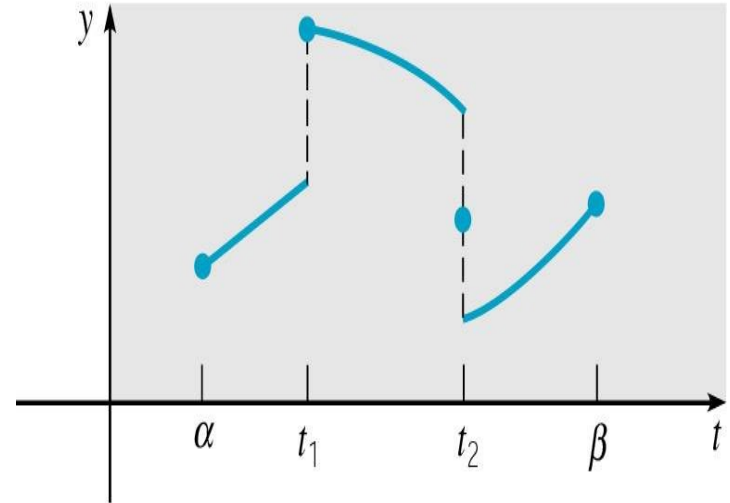
✦ Uma função  $f$  é **contínua por partes** em um intervalo  $[a, b]$  se este intervalo pode ser particionado por um número finito de pontos,

$a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b$  tal que

(1)  $f$  é contínua em cada  $(t_k, t_{k+1})$

(2)  $|\lim_{t \rightarrow t_k^+} f(t)| < \infty, k=0, \dots, n-1$

(3)  $|\lim_{t \rightarrow t_{k+1}^-} f(t)| < \infty, k=1, \dots, n$



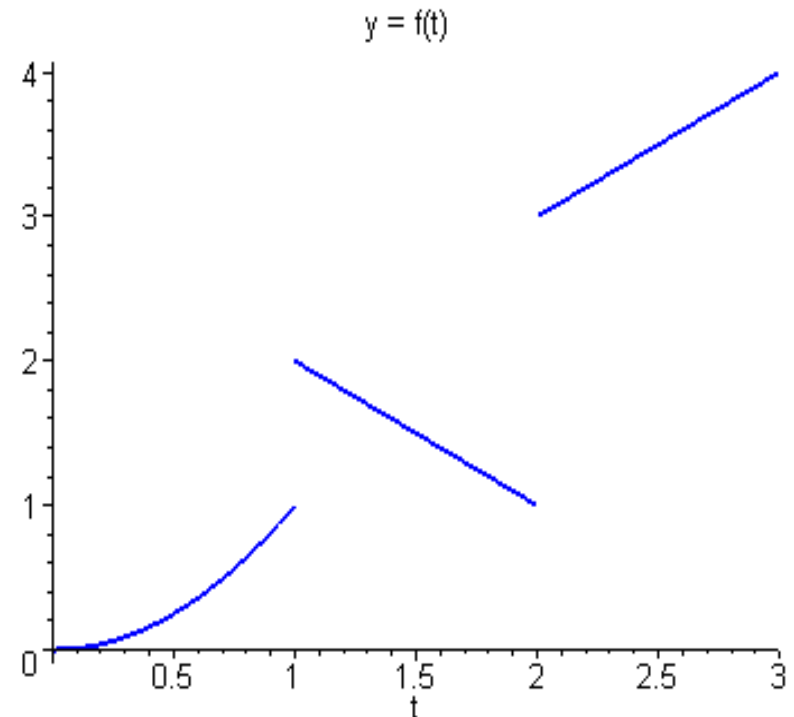
Em outras palavras,  $f$  é **contínua por partes** em  $[a, b]$ , se ela é contínua nesse intervalo exceto por um número finito de saltos.

## Exemplo 3

✦ Considere a seguinte função  $f$  definida por partes:

$$f(t) = \begin{cases} t^2, & 0 \leq t \leq 1 \\ 3 - t, & 1 < t \leq 2 \\ t + 1, & 2 < t \leq 3 \end{cases}$$

✦ Pela definição de  $f$  e pelo seu gráfico abaixo, vemos que  $f$  é contínua por partes em  $[0, 3]$ .

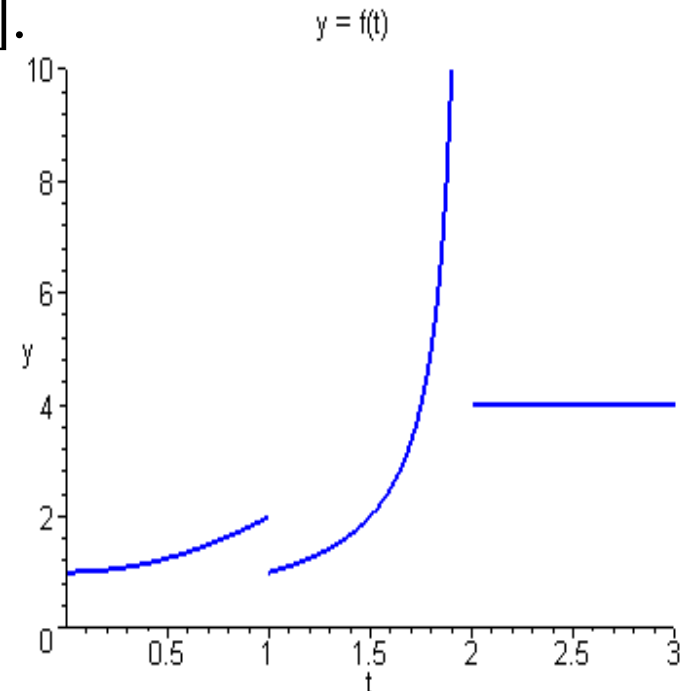


## Exemplo 4

✦ Considere a seguinte função  $f$  definida por partes:

$$f(t) = \begin{cases} t^2 + 1, & 0 \leq t \leq 1 \\ (2-t)^{-1}, & 1 < t \leq 2 \\ 4, & 2 < t \leq 3 \end{cases}$$

✦ Pela definição de  $f$  e pelo seu gráfico abaixo, vemos que  $f$  não é contínua por partes em  $[0, 3]$ .



## Teorema 6.1.2

✦ Suponha que  $f$  é uma função com as seguintes propriedades:

(1)  $f$  é contínua por partes em  $[0, b]$  para todo  $b > 0$ .

(2)  $|f(t)| \leq Ke^{at}$  quando  $t \geq M$ , onde  $a, K, M$  são constantes, com  $K, M > 0$ .

✦ Então a Transformada de Laplace de  $f$  existe para  $s > a$ .

$$L\{f(t)\} = F(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt \quad (\text{finito})$$

✦ Obs. Funções,  $f$ , que satisfaz a condição (2) acima é dita de **ordem exponencial** quando  $t \rightarrow \infty$ . Esta condição é suficiente mas não necessária para a existência da Transformada de Laplace. Veja os seguintes exemplos, ambos não são de ordem exponencial.

1)  $f(t) = e^{t^2}$ , não existe a Transformada de Laplace

2)  $f(t) = 2te^{t^2} \cos(e^{t^2})$ , existe a Transformada de Laplace



## Exemplo 5

✦ Seja  $f(t) = 1$  para  $t \geq 0$ . Então a Transformada de Laplace  $F(s)$  de  $f$  é:

$$\begin{aligned} L\{1\} &= \int_0^{\infty} e^{-st} dt = \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b e^{-st} dt = \\ &= -\lim_{b \rightarrow \infty} \frac{e^{-st}}{s} \Big|_0^b = \\ &= \frac{1}{s}, \quad s > 0 \end{aligned}$$

$$\text{Assim, } L\{1\} = \frac{1}{s}, \quad s > 0.$$

## Exemplo 6

✳️ Seja  $f(t) = e^{at}$  para  $t \geq 0$ . Então a Transformada de Laplace  $F(s)$  de  $f$  é:

$$\begin{aligned} L\{e^{at}\} &= \int_0^{\infty} e^{-st} e^{at} dt = \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b e^{-(s-a)t} dt = \\ &= - \lim_{b \rightarrow \infty} \frac{e^{-(s-a)t}}{s-a} \Big|_0^b = \\ &= \frac{1}{s-a}, \quad s > a \end{aligned}$$

$$\text{Assim, } L\{e^{at}\} = \frac{1}{s-a}, \quad s > 0.$$

## Exemplo 7

✦ Seja  $f(t) = \sin(at)$  para  $t \geq 0$ . Usando integração por partes duas vezes, a Transformada de Laplace  $F(s)$  de  $f$  é encontrada como se segue:

$$\begin{aligned} F(s) &= L\{\sin(at)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} \sin at dt = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b e^{-st} \sin at dt \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ - (e^{-st} \cos at) / a \Big|_0^b - \frac{s}{a} \int_0^b e^{-st} \cos at \right] \\ &= \frac{1}{a} - \frac{s}{a} \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ \int_0^b e^{-st} \cos at \right] \\ &= \frac{1}{a} - \frac{s}{a} \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ (e^{-st} \sin at) / a \Big|_0^b + \frac{s}{a} \int_0^b e^{-st} \sin at \right] \\ &= \frac{1}{a} - \frac{s^2}{a^2} F(s) \Rightarrow F(s) = \frac{a}{s^2 + a^2}, \quad s > 0 \end{aligned}$$

# A Linearidade da Transformada de Laplace

✦ Vamos supor que para as funções  $f$  e  $g$ , existam as suas Transformadas de Laplace para  $s > a_1$  e  $s > a_2$ , respectivamente.

✦ Então, para  $s$  maior que o máximo entre  $a_1$  e  $a_2$ , a Transformada de Laplace de  $c_1 f(t) + c_2 g(t)$  existe. Isto é,

$$L\{c_1 f(t) + c_2 g(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} [c_1 f(t) + c_2 g(t)] dt \quad \text{é finito}$$

logo

$$\begin{aligned} L\{c_1 f(t) + c_2 g(t)\} &= c_1 \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt + c_2 \int_0^{\infty} e^{-st} g(t) dt \\ &= c_1 L\{f(t)\} + c_2 L\{g(t)\} \end{aligned}$$

## Exemplo 8

- ✦ Seja  $f(t) = 5e^{-2t} - 3\sin(4t)$  para  $t \geq 0$ .
- ✦ Então pela linearidade da Transformada de Laplace, e usando os resultados anteriores dos exemplos(6 e 7), a Transformada de Laplace  $F(s)$  de  $f$  é:

$$\begin{aligned} F(s) &= L\{f(t)\} \\ &= L\{5e^{-2t} - 3\sin(4t)\} \\ &= 5L\{e^{-2t}\} - 3L\{\sin(4t)\} \\ &= \frac{5}{s+2} - \frac{12}{s^2+16}, \quad s > 0 \end{aligned}$$

## 6.2: Resolvendo Problema de Valor Inicial

- ✦ A Transformada de Laplace tem este nome devido ao matemático francês Laplace, que estudou esta transformada em 1782.
- ✦ A técnica descrita aqui foi desenvolvida primeiramente por Oliver Heaviside (1850-1925), um engenheiro elétrico inglês.
- ✦ A Transformada de Laplace será usada para resolver PVI de EDO lineares com coeficientes constantes.
- ✦ A utilidade da Transformada de Laplace nesse contexto reside no fato de que a transformada de  $f'$  está relacionada de maneira simples com a transformada de  $f$ , esta relação é dada pelo Teorema 6.2.1 que veremos a seguir.

## Teorema 6.2.1

✦ Suponha que  $f$  é uma função que satisfaz as seguintes condições:

(1)  $f$  é contínua e  $f'$  é contínua por partes em  $[0, b]$  para todo  $b > 0$ .

(2)  $|f(t)| \leq Ke^{at}$  quando  $t \geq M$ , para constantes  $a, K, M$  com  $K, M > 0$ .

✦ Então a Transformada de Laplace  $f'$  existe para  $s > a$ , além disso

$$L\{f'(t)\} = sL\{f(t)\} - f(0)$$

**Prof (ídeia):** Supondo,  $f$  e  $f'$  contínua em  $[0, b]$ , nós temos

$$\begin{aligned} \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b e^{-st} f'(t) dt &= \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ e^{-st} f(t) \Big|_0^b - \int_0^b (-s) e^{-st} f(t) dt \right] \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ e^{-sb} f(b) - f(0) + s \int_0^b e^{-st} f(t) dt \right] \end{aligned}$$

✦ Sem Perda de Generalidade (SPG), para  $f'$  contínua por partes em  $[0, b]$ , obtemos o mesmo resultado.

# A Transformada de Laplace $f'$

✦ Portanto se  $f$  e  $f'$  satisfazem as hipóteses do Teorema 6.2.1, então

$$L\{f'(t)\} = sL\{f(t)\} - f(0)$$

✦ Agora supondo  $f'$  e  $f''$  satisfazendo as condições especificadas para  $f$  e  $f'$ , respequitivamente, do Teorema 6.2.1. Nós obtemos então

$$\begin{aligned} L\{f''(t)\} &= sL\{f'(t)\} - f'(0) \\ &= s[sL\{f(t)\} - f(0)] - f'(0) \\ &= s^2 L\{f(t)\} - sf(0) - f'(0) \end{aligned}$$

✦ Analogamente, podemos obter uma expressão para  $L\{f^{(n)}\}$ , desde que  $f$  e suas derivadas satisfaçam condições similares do teorema 6.2.1. Este resultado é visto no Corolário 6.2.2



## Corolário 6.2.2

✦ Suponha que  $f$  é uma função com as seguintes propriedades:

- (1)  $f, f', f'', \dots, f^{(n-1)}$  são contínuas, e  $f^{(n)}$  contínuas por partes, em  $[0, b]$  para todo  $b > 0$ .
- (2)  $|f(t)| \leq Ke^{at}, |f'(t)| \leq Ke^{at}, \dots, |f^{(n-1)}(t)| \leq Ke^{at}$  para  $t \geq M$ , e constantes  $a, K, M$ , com  $K, M > 0$ .

Então a Transformada de Laplace  $f^{(n)}$  existe para  $s > a$ , e é dada por

$$L\{f^{(n)}(t)\} = s^n L\{f(t)\} - s^{n-1} f(0) - s^{n-2} f'(0) - \dots - sf^{(n-2)}(0) - f^{(n-1)}(0)$$

## Exemplo 1: (1 de 4)

✦ Considere o PVI  $y'' + 5y' + 6y = 0$ ,  $y(0) = 2$ ,  $y'(0) = 3$

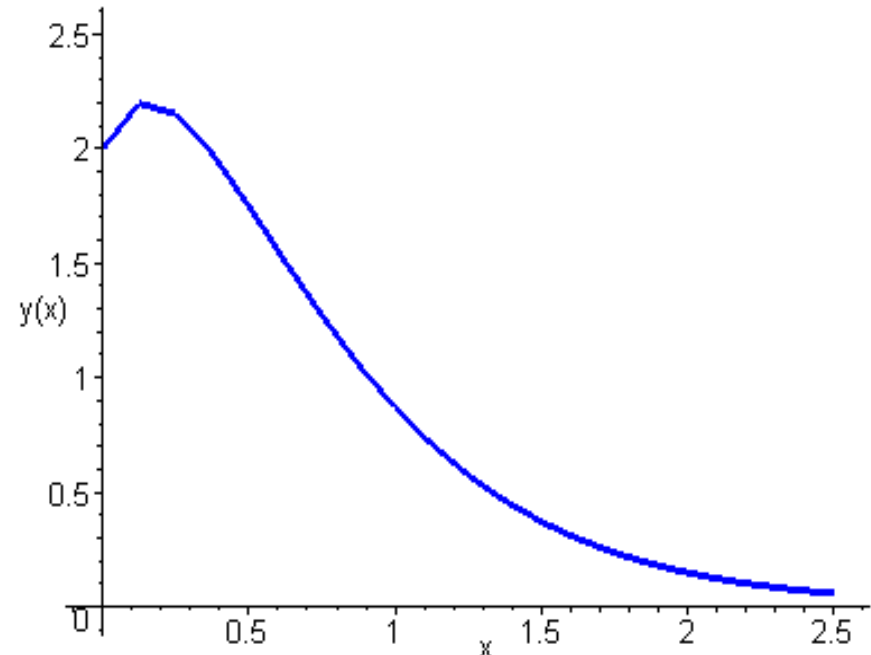
✦ Fazendo:  $y(t) = e^{rt} \Rightarrow r^2 + 5r + 6 = 0 \Leftrightarrow (r + 2)(r + 3) = 0$

✦ Tem-se  $r_1 = -2$  e  $r_2 = -3$ , e a solução é:  $y(t) = c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-3t}$

✦ Usando as Condições Iniciais:

$$\left. \begin{array}{l} c_1 + c_2 = 2 \\ -2c_1 - 3c_2 = 3 \end{array} \right\} \Rightarrow c_1 = 9, c_2 = -7$$

✦ Portanto,  $y(t) = 9e^{-2t} - 7e^{-3t}$



✦ Agora vamos resolver o Pvi usando a Transformada de Laplace.

$$y'' + 5y' + 6y = 0, \quad y(0) = 2, \quad y'(0) = 3$$

## Exemplo 1: O Método Transformada de Laplace (2 de 4)

✦ Assumindo que o PVI tem uma solução  $\phi$  e que  $\phi'(t)$  e  $\phi''(t)$  satisfazem as condições do Corolário 6.2.2. Então

$$L\{y'' + 5y' + 6y\} = L\{y''\} + 5L\{y'\} + 6L\{y\} = L\{0\} = 0$$

e onde

$$\left[s^2 L\{y\} - sy(0) - y'(0)\right] + 5[sL\{y\} - y(0)] + 6L\{y\} = 0$$

✦ Fazendo  $Y(s) = L\{y\}$ , nós temos

$$(s^2 + 5s + 6)Y(s) - (s + 5)y(0) - y'(0) = 0$$

✦ Substituindo as condições iniciais, nos obtemos

$$(s^2 + 5s + 6)Y(s) - 2(s + 5) - 3 = 0$$

✦ Assim

$$L\{y\} = Y(s) = \frac{2s + 13}{(s + 3)(s + 2)}$$

## Exemplo 1: Fração Parcial (3 de 4)

✦ Fazendo a decomposição da fração parcial,  $Y(s)$  é reescrita como:

$$\begin{aligned}\frac{2s+13}{(s+3)(s+2)} &= \frac{A}{s+3} + \frac{B}{s+2} \\ 2s+13 &= A(s+2) + B(s+3) \\ 2s+13 &= (A+B)s + (2A+3B) \\ A+B &= 2, \quad 2A+3B=13 \\ A &= -7, \quad B=9\end{aligned}$$

✦ Portanto

$$L\{y\} = Y(s) = -\frac{7}{s+3} + \frac{9}{s+2}$$

# Exemplo 1: Solução (4 de 4)

✦ Da sessão 6.1:

$$L\{e^{at}\} = F(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} e^{at} dt = \int_0^{\infty} e^{-(s-a)t} dt = \frac{1}{s-a}, \quad s > a$$

✦ Portanto

$$Y(s) = -\frac{7}{(s+3)} + \frac{9}{(s+2)} = -7L\{e^{-3t}\} + 9L\{e^{-2t}\}, \quad s > -2,$$

✦ Reescrevendo  $Y(s) = L\{y\}$ , obtemos pela linearidade

$$L\{y\} = L\{-7e^{-3t} + 9e^{-2t}\}$$

e assim chegamos a solução do PVI

$$y(t) = -7e^{-3t} + 9e^{-2t}$$

# O Método Geral da Transformada de Laplace

✦ Considere uma EDO de coeficientes constantes

$$a y'' + b y' + cy = f(t)$$

✦ Assuma que esta equação tem uma solução  $y = \phi(t)$ , e que  $\phi'(t)$  e  $\phi''(t)$  satisfazem as condições do Corolário 6.2.2. Então

$$L\{a y'' + b y' + cy\} = aL\{y''\} + bL\{y'\} + cL\{y\} = L\{f(t)\}$$

✦ Faça  $Y(s) = L\{y\}$  e  $F(s) = L\{f\}$ , então

$$a[s^2 L\{y\} - sy(0) - y'(0)] + b[sL\{y\} - y(0)] + cL\{y\} = F(s)$$
$$(as^2 + bs + c) Y(s) - (as + b)y(0) - ay'(0) = F(s)$$

$$Y(s) = \frac{(as + b)y(0) + ay'(0)}{as^2 + bs + c} + \frac{F(s)}{as^2 + bs + c}$$

# Problema Algébrico

✦ Assim a EDO foi transformada na equação algébrica abaixo

$$Y(s) = \frac{(as + b)y(0) + a y'(0)}{as^2 + bs + c} + \frac{F(s)}{as^2 + bs + c}$$

portanto devemos encontrar  $y = \phi(t)$  tal que  $L\{\phi(t)\} = Y(s)$ .

✦ Note que não necessitamos resolver a equação homogênea e a não homogênea separadamente, nem temos um passo a mais em que usamos as condições iniciais para determinar os coeficientes da solução geral.

# Polinômio Característico

✦ Usando a Transformada de Laplace, no PVI

$$a y'' + b y' + cy = f(t), \quad y(0) = y_0, \quad y'(0) = y'_0$$

Obtemos

$$Y(s) = \frac{(as + b)y(0) + a y'(0)}{as^2 + bs + c} + \frac{F(s)}{as^2 + bs + c}$$

✦ O polinômio do denominador é o polinômio característico associado à equação diferencial.

✦ A expansão em frações parciais de  $Y(s)$  usado para determinar  $\phi$  obriga-nos a encontrar as raízes da equação característica.

✦ Equações de ordem superior, isto pode ser muito difícil, especialmente se as raízes são irracionais ou complexas.



# Problema Inverso

- ✦ A principal dificuldade em usar o método da transformada de Laplace é determinar a função  $y = \phi(t)$  tal que  $L\{\phi(t)\} = Y(s)$ .
- ✦ Este é um problema inverso, em que tentamos encontrar  $\phi$  tal que  $\phi(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ .
- ✦ Existe uma fórmula geral para encontrar  $L^{-1}$ , mas requer conhecimentos da teoria das funções complexas de uma variável, e nós não consideraremos aqui.
- ✦ Pode ser mostrado que se  $f$  é contínua com  $L\{f(t)\} = F(s)$ , então  $f$  é a única função contínua com  $f(t) = L^{-1}\{F(s)\}$ .
- ✦ Tabelas podem ser construídas, onde podemos encontrar muitas das funções que serão tratadas aqui. No nosso texto temos a tabela 6.2.1

# Linearidade da Transformada Inversa

✦ Frequentemente a Transformada de Laplace  $F(s)$  pode ser expressada como

$$F(s) = F_1(s) + F_2(s) + \cdots + F_n(s)$$

✦ Seja  $f_1(t) = L^{-1}\{F_1(s)\}$ , ...,  $f_n(t) = L^{-1}\{F_n(s)\}$

✦ Então a função  $f(t) = f_1(t) + f_2(t) + \cdots + f_n(t)$

será a Transformada de Laplace  $F(s)$ , desde que  $L$  seja linear.

✦ Por resultado de unicidade, não existe outra função contínua  $f$  que tem a mesma transformada  $F(s)$ .

✦ Assim  $L^{-1}$  é um operador linear com

$$f(t) = L^{-1}\{F(s)\} = L^{-1}\{F_1(s)\} + \cdots + L^{-1}\{F_n(s)\}$$

**TABELA 6.2.1** Transformadas de Laplace Elementares

$f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$	$F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$	$f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$	$F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$
1. 1	$\frac{1}{s}, s > 0$	10. $e^{at} \cos bt$	$\frac{s-a}{(s-a)^2 + b^2}, s > a$
2. $e^{at}$	$\frac{1}{s-a}, s > a$	11. $t^n e^{at}$ , $n = \text{inteiro positivo}$	$\frac{n!}{(s-a)^{n+1}}, s > a$
3. $t^n$ ; $n = \text{inteiro positivo}$	$\frac{n!}{s^{n+1}}, s > 0$	12. $u_c(t)$	$\frac{e^{-cs}}{s}, s > 0$
4. $t^p, p > -1$	$\frac{\Gamma(p+1)}{s^{p+1}}, s > 0$	13. $u_c(t)f(t-c)$	$e^{-cs}F(s)$
5. $\text{sen } at$	$\frac{a}{s^2 + a^2}, s > 0$	14. $e^{ct}f(t)$	$F(s-c)$
6. $\text{cos } at$	$\frac{s}{s^2 + a^2}, s > 0$	15. $f(ct)$	$\frac{1}{c}F\left(\frac{s}{c}\right), c > 0$
7. $\text{senh } at$	$\frac{a}{s^2 - a^2}, s >  a $	16. $\int_0^t f(t-\tau)g(\tau) d\tau$	$F(s)G(s)$
8. $\text{cosh } at$	$\frac{s}{s^2 - a^2}, s >  a $	17. $\delta(t-c)$	$e^{-cs}$
9. $e^{at} \text{sen } bt$	$\frac{b}{(s-a)^2 + b^2}, s > a$	18. $(-t)^n f(t)$	$F^{(n)}(s)$
		19. $f^{(n)}(t)$	$s^n F(s) - s^{n-1} f(0) - \dots$ $-\dots - f^{(n-1)}(0)$

## Exemplo 2

✦ Encontrar a inversa da Transformada de Laplace da função.

$$Y(s) = \frac{2}{s}$$

✦ Para encontrar  $y(t)$  tal que  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ , nos primeiro reescrevemos  $Y(s)$ :

$$Y(s) = \frac{2}{s} = 2 \left( \frac{1}{s} \right)$$

✦ Usando a Tabela 6.2.1,

$$L^{-1}\{Y(s)\} = L^{-1}\left\{\frac{2}{s}\right\} = 2L^{-1}\left\{\frac{1}{s}\right\} = 2(1) = 2$$

✦ Assim

$$y(t) = 2$$

## Exemplo 3

✦ Encontrar a inversa da Transformada de Laplace da função.

$$Y(s) = \frac{3}{s-5}$$

✦ Para encontrar  $y(t)$  tal que  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ , nos primeiro reescrevemos  $Y(s)$ :

$$Y(s) = \frac{3}{s-5} = 3 \left( \frac{1}{s-5} \right)$$

✦ Usando a Tabela 6.2.1,

$$L^{-1}\{Y(s)\} = L^{-1}\left\{\frac{3}{s-5}\right\} = 3L^{-1}\left\{\frac{1}{s-5}\right\} = 3e^{5t}$$

✦ Assim

$$y(t) = 3e^{5t}$$

## Exemplo 4

✦ Encontrar a inversa da Transformada de Laplace da função.

$$Y(s) = \frac{6}{s^4}$$

✦ Para encontrar  $y(t)$  tal que  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ , nos primeiro reescrevemos  $Y(s)$ :

$$Y(s) = \frac{6}{s^4} = \frac{3!}{s^4}$$

✦ Usando a Tabela 6.2.1,

$$L^{-1}\{Y(s)\} = L^{-1}\left\{\frac{3!}{s^4}\right\} = t^3$$

✦ Assim

$$y(t) = t^3$$

## Exemplo 5

✦ Encontrar a inversa da Transformada de Laplace da função.

$$Y(s) = \frac{8}{s^3}$$

✦ Para encontrar  $y(t)$  tal que  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ , nos primeiro reescrevemos  $Y(s)$ :

$$Y(s) = \frac{8}{s^3} = \left(\frac{8}{2!}\right) \left(\frac{2!}{s^3}\right) = 4 \left(\frac{2!}{s^3}\right)$$

✦ Usando a Tabela 6.2.1,

$$L^{-1}\{Y(s)\} = L^{-1}\left\{4 \left(\frac{2!}{s^3}\right)\right\} = 4L^{-1}\left\{\frac{2!}{s^3}\right\} = 4t^2$$

✦ Assim

$$y(t) = 4t^2$$

## Exemplo 6

✳ Encontrar a inversa da Transformada de Laplace da função.

$$Y(s) = \frac{4s+1}{s^2+9}$$

✳ Para encontrar  $y(t)$  tal que  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ , nos primeiro reescrevemos  $Y(s)$ :

$$Y(s) = \frac{4s+1}{s^2+9} = 4 \left[ \frac{s}{s^2+9} \right] + \frac{1}{3} \left[ \frac{3}{s^2+9} \right]$$

✳ Usando a Tabela 6.2.1,

$$L^{-1}\{Y(s)\} = 4L^{-1}\left\{\frac{s}{s^2+9}\right\} + \frac{1}{3}L^{-1}\left\{\frac{3}{s^2+9}\right\} = 4\cos 3t + \frac{1}{3}\sin 3t$$

✳ Assim

$$y(t) = 4\cos 3t + \frac{1}{3}\sin 3t$$



## Exemplo 7

✳ Encontrar a inversa da Transformada de Laplace da função.

$$Y(s) = \frac{4s+1}{s^2-9}$$

✳ Para encontrar  $y(t)$  tal que  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ , nos primeiro reescrevemos  $Y(s)$ :

$$Y(s) = \frac{4s+1}{s^2-9} = 4 \left[ \frac{s}{s^2-9} \right] + \frac{1}{3} \left[ \frac{3}{s^2-9} \right]$$

✳ Usando a Tabela 6.2.1,

$$L^{-1}\{Y(s)\} = 4L^{-1}\left\{\frac{s}{s^2-9}\right\} + \frac{1}{3}L^{-1}\left\{\frac{3}{s^2-9}\right\} = 4 \cosh 3t + \frac{1}{3} \sinh 3t$$

✳ Assim

$$y(t) = 4 \cosh 3t + \frac{1}{3} \sinh 3t$$

## Exemplo 8

✦ Encontrar a inversa da Transformada de Laplace da função.

$$Y(s) = -\frac{10}{(s+1)^3}$$

✦ Para encontrar  $y(t)$  tal que  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$ , nos primeiro reescrevemos  $Y(s)$ :

$$Y(s) = -\frac{10}{(s+1)^3} = -\frac{10}{2!} \left[ \frac{2!}{(s+1)^3} \right] = -5 \left[ \frac{2!}{(s+1)^3} \right]$$

✦ Usando a Tabela 6.2.1,

$$L^{-1}\{Y(s)\} = -5L^{-1}\left\{ \frac{2!}{(s+1)^3} \right\} = -5t^2 e^{-t}$$

✦ Assim

$$y(t) = -5t^2 e^{-t}$$

## Exemplo 9

✳ Para a função  $Y(s)$  abaixo, nos encontramos  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$  usando uma expansão em frações parciais, como segue.

$$Y(s) = \frac{3s+1}{s^2+s-12} = \frac{3s+1}{(s+4)(s-3)} = \frac{A}{s+4} + \frac{B}{s-3}$$

$$3s+1 = A(s-3) + B(s+4)$$

$$3s+1 = (A+B)s + (4B-3A)$$

$$A+B=3, \quad 4B-3A=1$$

$$A=11/7, \quad B=10/7$$

$$Y(s) = \frac{11}{7} \left[ \frac{1}{s+4} \right] + \frac{10}{7} \left[ \frac{1}{s-3} \right] \Rightarrow y(t) = \frac{11}{7} e^{-4t} + \frac{10}{7} e^{3t}$$

## Exemplo 10

✦ Para a função  $Y(s)$  abaixo, encontramos  $y(t) = L^{-1}\{Y(s)\}$  completando quadrados no denominador e reorganizando o numerador, como segue.

$$\begin{aligned} Y(s) &= \frac{4s - 10}{s^2 - 6s + 10} = \frac{4s - 10}{(s^2 - 6s + 9) + 1} = \frac{4s - 12 + 2}{(s - 3)^2 + 1} \\ &= \frac{4(s - 3) + 2}{(s - 3)^2 + 1} = 4 \left[ \frac{s - 3}{(s - 3)^2 + 1} \right] + 2 \left[ \frac{1}{(s - 3)^2 + 1} \right] \end{aligned}$$

✦ Usando a Tabela 6.2.1, obtemos

$$y(t) = 4e^{3t} \cos t + 2e^{3t} \sin t$$

## Exemplo 11: PVI (1 de 2)

✦ Considere o PVI  $y'' - 8y' + 25y = 0$ ,  $y(0) = 0$ ,  $y'(0) = 6$

✦ Aplicando a transformada de Laplace na equação diferencial, e assumindo que as condições do Corolário 6.2.2 são satisfeitas, temos

$$\left[ s^2 L\{y\} - sy(0) - y'(0) \right] - 8 \left[ sL\{y\} - y(0) \right] + 25L\{y\} = 0$$

✦ Fazendo  $Y(s) = L\{y\}$ , temos

$$(s^2 - 8s + 25)Y(s) - (s - 8)y(0) - y'(0) = 0$$

✦ Substituindo as condições iniciais, obtém-se

$$(s^2 - 8s + 25)Y(s) - 6 = 0$$

✦ Assim

$$L\{y\} = Y(s) = \frac{6}{s^2 - 8s + 25}$$

## Exemplo 11: Solução (2 de 2)

✳ Completando quadrados, tem-se

$$Y(s) = \frac{6}{s^2 - 8s + 25} = \frac{6}{(s^2 - 8s + 16) + 9}$$

✳ Assim

$$Y(s) = 2 \left[ \frac{3}{(s-4)^2 + 9} \right]$$

✳ Usando a Tabela 6.2.1, obtemos

$$L^{-1}\{Y(s)\} = 2 e^{4t} \sin 3t$$

✳ Portanto nossa solução do PVI é

$$y(t) = 2 e^{4t} \sin 3t$$

## Exemplo 12: Problema não Homogêneo (1 de 2)

✦ Considere o PVI

$$y'' + y = \sin 2t, \quad y(0) = 2, \quad y'(0) = 1$$

✦ Aplicando a transformada de Laplace na equação diferencial, e assumindo que as condições do Corolário 6.2.2 são satisfeitas, temos

$$[s^2 L\{y\} - sy(0) - y'(0)] + L\{y\} = 2/(s^2 + 4)$$

✦ Fazendo  $Y(s) = L\{y\}$ , temos

$$(s^2 + 1) Y(s) - sy(0) - y'(0) = 2/(s^2 + 4)$$

✦ Substituindo as condições iniciais, obtém-se

$$(s^2 + 1) Y(s) - 2s - 1 = 2/(s^2 + 4)$$

✦ Assim

$$Y(s) = \frac{2s^3 + s^2 + 8s + 6}{(s^2 + 1)(s^2 + 4)}$$

## Exemplo 12: Solução (2 de 2)

✳ Usando frações parciais,

$$Y(s) = \frac{2s^3 + s^2 + 8s + 6}{(s^2 + 1)(s^2 + 4)} = \frac{As + B}{s^2 + 1} + \frac{Cs + D}{s^2 + 4}$$

✳ Então

$$\begin{aligned} 2s^3 + s^2 + 8s + 6 &= (As + B)(s^2 + 4) + (Cs + D)(s^2 + 1) \\ &= (A + C)s^3 + (B + D)s^2 + (4A + C)s + (4B + D) \end{aligned}$$

✳ Resolvendo, obtemos  $A = 2$ ,  $B = 5/3$ ,  $C = 0$ , e  $D = -2/3$ .

Então

$$Y(s) = \frac{2s}{s^2 + 1} + \frac{5/3}{s^2 + 1} - \frac{2/3}{s^2 + 4}$$

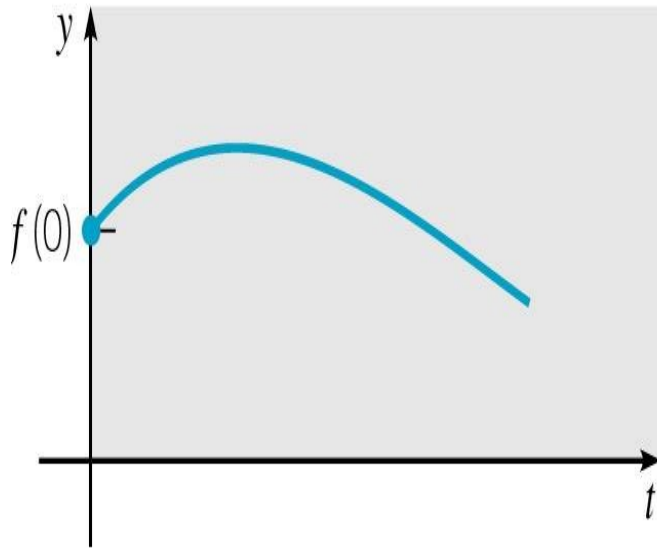
✳ Onde

$$y(t) = 2 \cos t + \frac{5}{3} \sin t - \frac{1}{3} \sin 2t$$

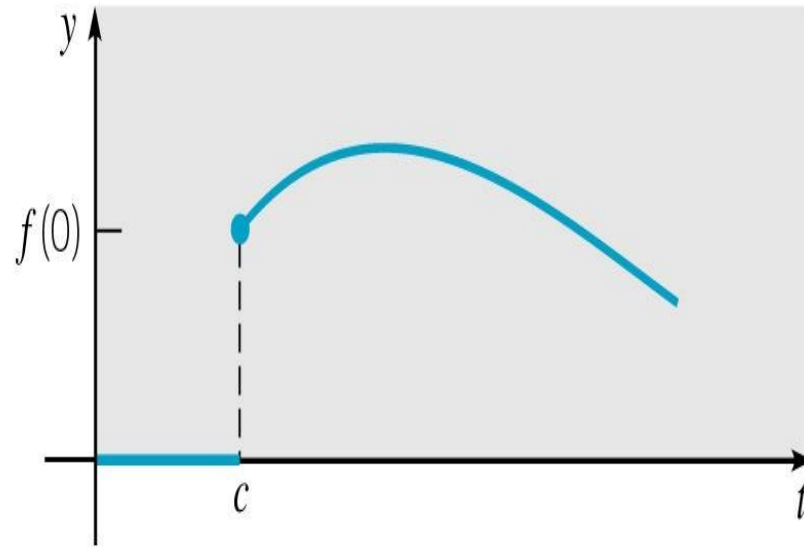


## 6.3: Função Degrau

- ✦ Algumas das mais interessantes aplicações elementares do método da Transformada de Laplace ocorre em solução de equações lineares descontínuas ou como funções de forças de impulso.
- ✦ Nesta seção, assumiremos que todas as funções aqui consideradas são contínuas por partes e de ordem exponencial, e que existe sua Transformada de Laplace, para  $s$  suficientemente grande.



(a)

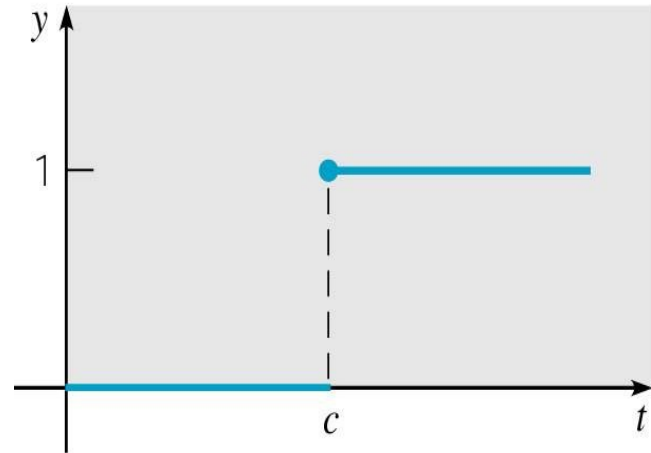


(b)

# Definição da função degrau

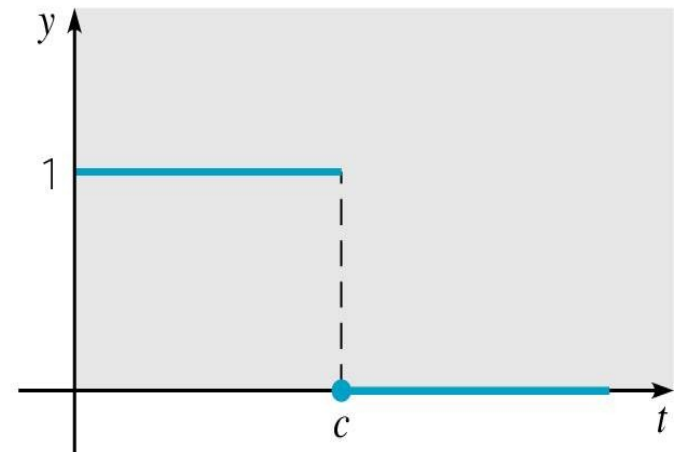
✦ Seja  $c \geq 0$ . A **função degrau unitário**, ou função Heaviside, é definido por

$$u_c(t) = \begin{cases} 0, & t < c \\ 1, & t \geq c \end{cases}$$



✦ Um degrau negativo pode ser representado por

$$y(t) = 1 - u_c(t) = \begin{cases} 1, & t < c \\ 0, & t \geq c \end{cases}$$



# Exemplo 1

✦ Esborçando o gráfico de

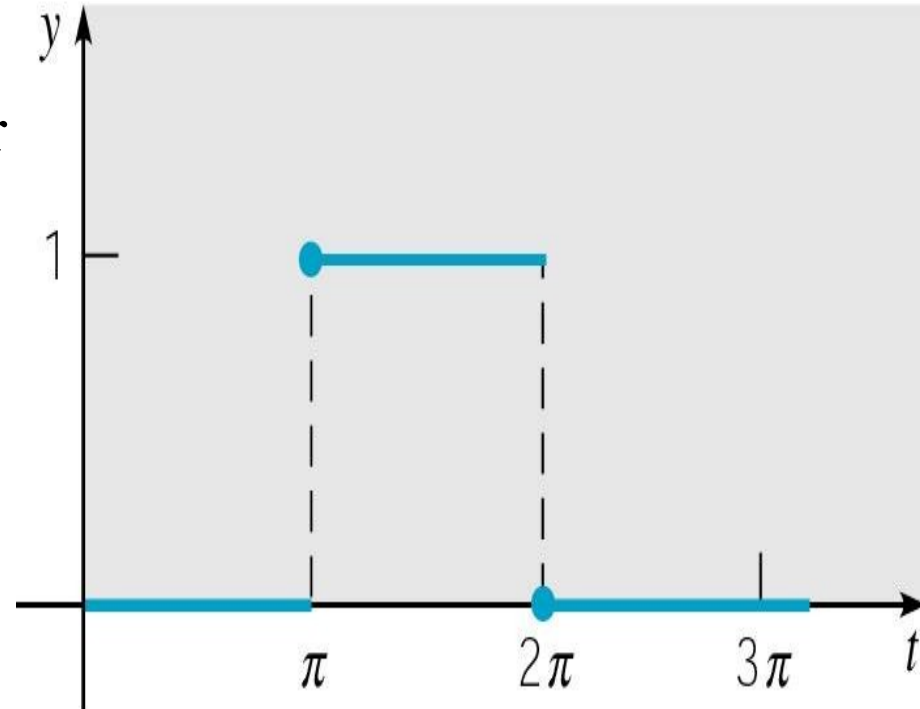
$$h(t) = u_{\pi}(t) - u_{2\pi}(t), \quad t \geq 0$$

✦ Lembre que  $u_c(t)$  é definido por

$$u_c(t) = \begin{cases} 0, & t < c \\ 1, & t \geq c \end{cases}$$

✦ Assim

$$h(t) = \begin{cases} 0, & 0 \leq t < \pi \\ 1, & \pi \leq t < 2\pi \\ 0, & 2\pi \leq t < \infty \end{cases}$$



e portanto o gráfico  $h(t)$  é um pulso retangular.

# Transformada de Laplace da Função Degrau

✦ A transformada de Laplace de  $u_c(t)$  é

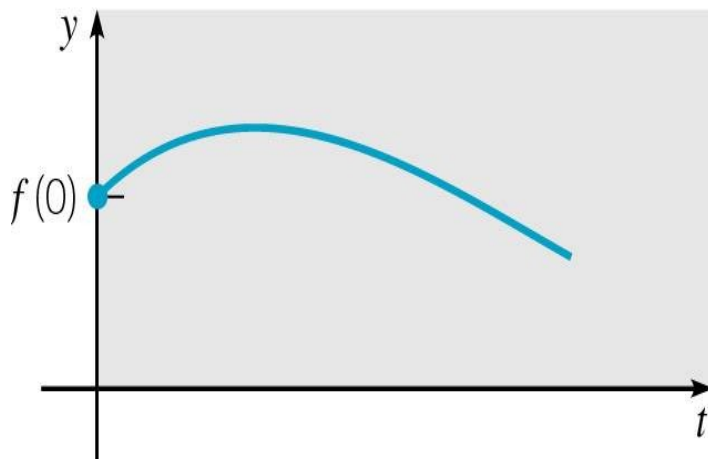
$$\begin{aligned}L\{u_c(t)\} &= \int_0^{\infty} e^{-st} u_c(t) dt = \int_c^{\infty} e^{-st} dt \\&= \lim_{b \rightarrow \infty} \int_c^b e^{-st} dt = \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ -\frac{1}{s} e^{-st} \right]_c^b \\&= \lim_{b \rightarrow \infty} \left[ -\frac{e^{-bs}}{s} + \frac{e^{-cs}}{s} \right] \\&= \frac{e^{-cs}}{s}\end{aligned}$$

# Funções Transladada

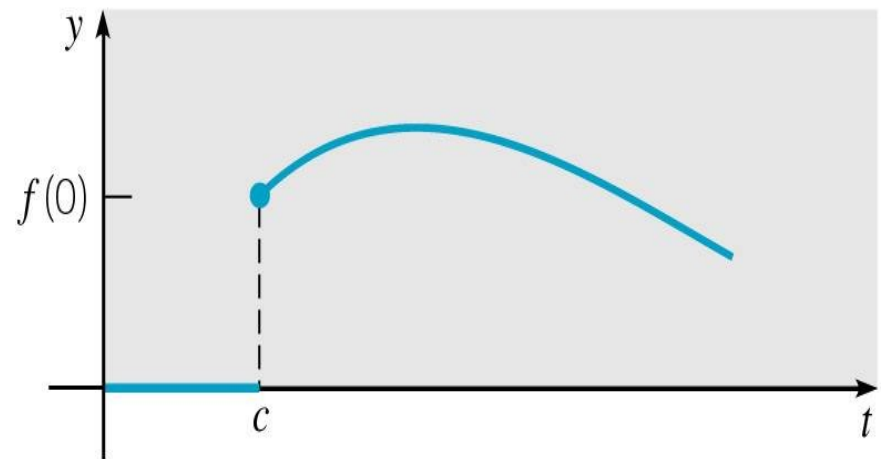
- ✦ Dada uma função  $f(t)$  definida para  $t \geq 0$ , nós vamos considerar a função transladada na relação:  $g(t) = u_c(t) f(t - c)$ :

$$g(t) = \begin{cases} 0, & t < c \\ f(t - c), & t \geq c \end{cases}$$

- ✦ Assim  $g$  representa uma translação de  $f$  a uma distância  $c$  na direção positiva de  $t$ .
- ✦ Na figura abaixo, o gráfico de  $f$  é o da esquerda e o gráfico de  $g$  é o da direita.



(a)



(b)

## Exemplo 2

✦ O esboço do gráfico

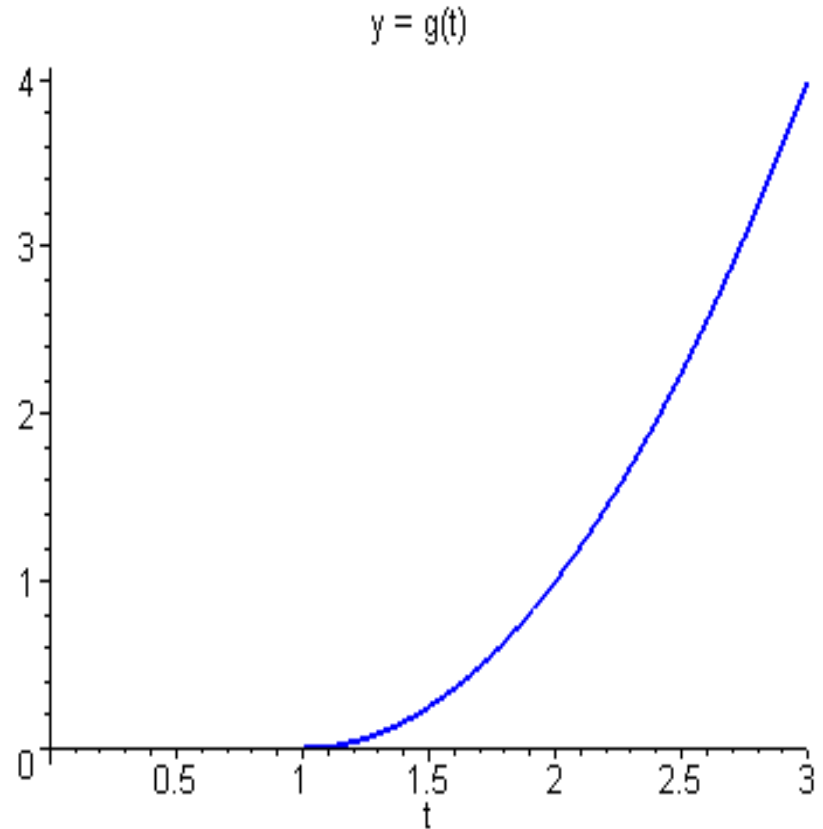
$$g(t) = f(t-1)u_1(t), \quad \text{where } f(t) = t^2, \quad t \geq 0.$$

✦ Como  $u_c(t)$  é definido por

$$u_c(t) = \begin{cases} 0, & t < c \\ 1, & t \geq c \end{cases}$$

✦ Assim

$$g(t) = \begin{cases} 0, & 0 \leq t < 1 \\ (t-1)^2, & t \geq 1 \end{cases}$$



e portanto o gráfico de  $g(t)$  é uma parábola deslocada.

## Teorema 6.3.1

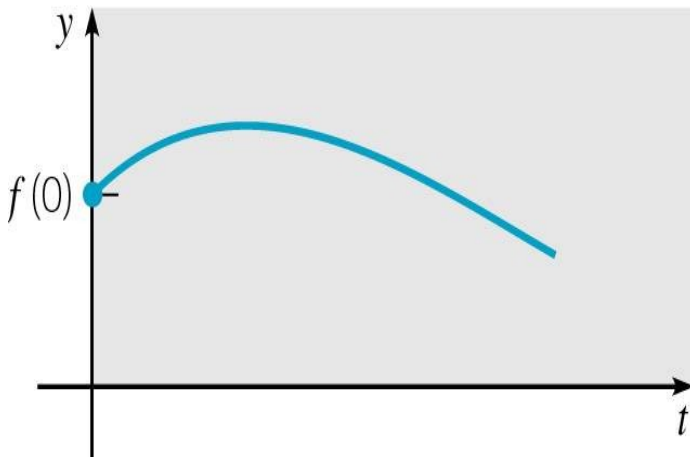
✦ Se  $F(s) = L\{f(t)\}$  existe para  $s > a \geq 0$ , e se  $c > 0$ , então

$$L\{u_c(t) f(t-c)\} = e^{-cs} L\{f(t)\} = e^{-cs} F(s)$$

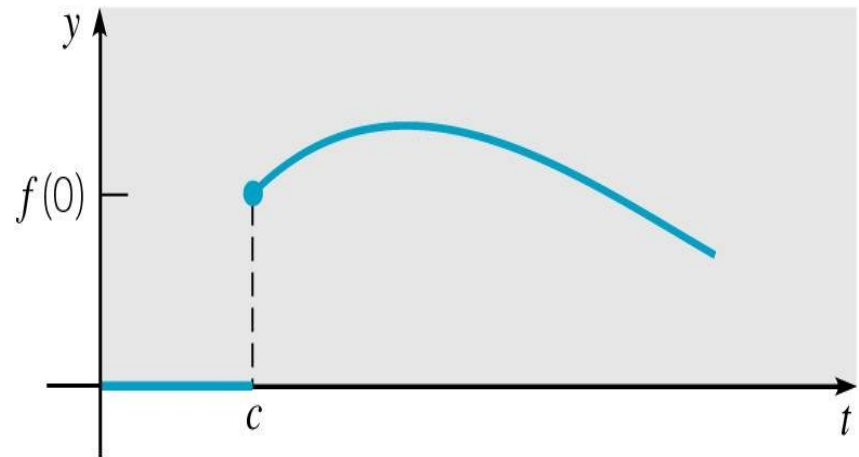
✦ Reciprocamente, se  $f(t) = L^{-1}\{F(s)\}$ , então

$$u_c(t) f(t-c) = L^{-1}\{e^{-cs} F(s)\}$$

✦ Assim a translação de  $f(t)$  a uma distancia  $c$  positiva na direção de  $t$  corresponde por uma multiplicação de  $F(s)$  por  $e^{-cs}$ .



(a)



(b)

## Teorema 6.3.1: Ideia da prova

✦ Nós precisamos mostrar que

$$L\{u_c(t) f(t-c)\} = e^{-cs} F(s)$$

✦ Usando a definição da Transformada de Laplace, nós temos

$$\begin{aligned} L\{u_c(t) f(t-c)\} &= \int_0^{\infty} e^{-st} u_c(t) f(t-c) dt \\ &= \int_c^{\infty} e^{-st} f(t-c) dt \\ &= \int_0^{\infty} e^{-s(u+c)} f(u) du \\ &= e^{-cs} \int_0^{\infty} e^{-su} f(u) du \\ &= e^{-cs} F(s) \end{aligned}$$



## Exemplo 3

✦ Encontrar a Transformada de Laplace de

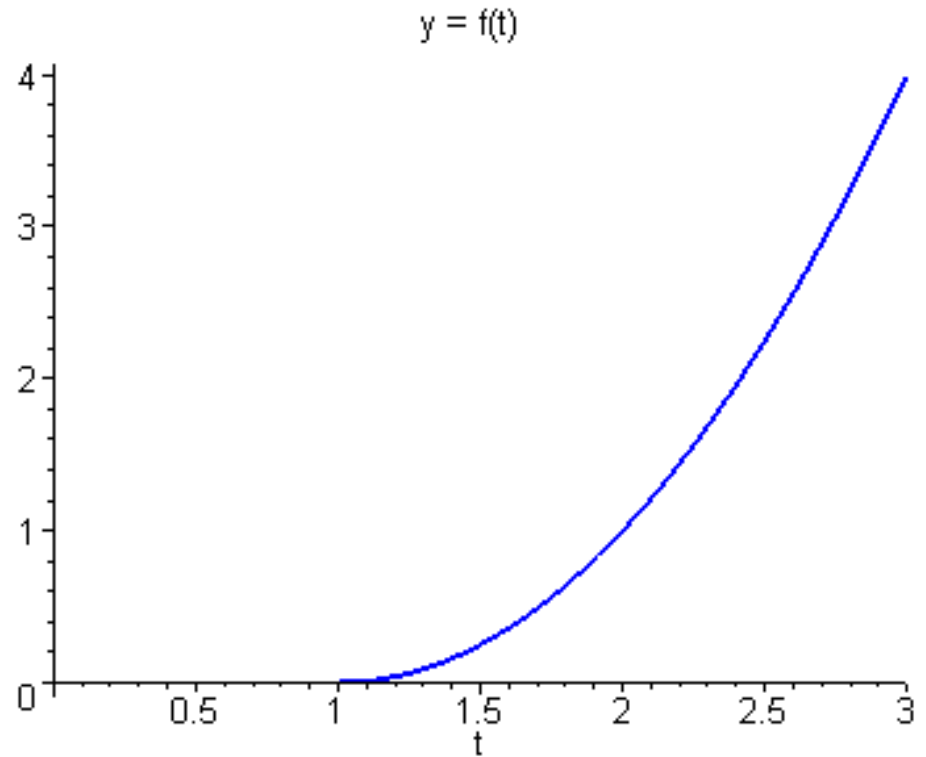
$$f(t) = \begin{cases} 0, & 0 \leq t < 1 \\ (t-1)^2, & t \geq 1 \end{cases}$$

✦ Note que

$$f(t) = (t-1)^2 u_1(t)$$

✦ Assim

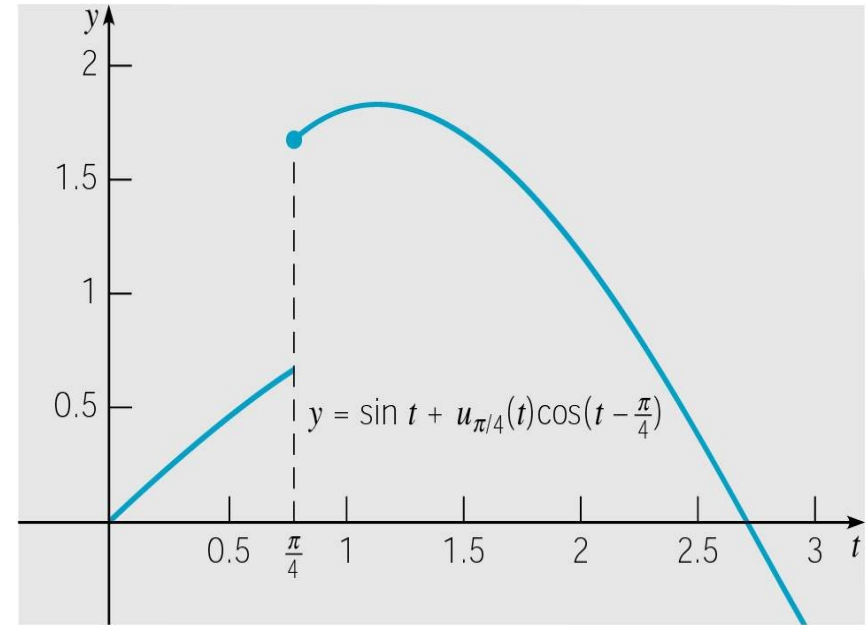
$$L\{f(t)\} = L\{u_1(t)(t-1)^2\} = e^{-s} L\{t^2\} = \frac{2e^{-s}}{s^3}$$



# Exemplo 4

✦ Encontrar  $L\{f(t)\}$ , onde  $f$  é

$$f(t) = \begin{cases} \sin t, & 0 \leq t < \pi/4 \\ \sin t + \cos(t - \pi/4), & t \geq \pi/4 \end{cases}$$



✦ Note que  $f(t) = \sin(t) + u_{\pi/4}(t) \cos(t - \pi/4)$ , e

$$\begin{aligned} L\{f(t)\} &= L\{\sin t\} + L\{u_{\pi/4}(t) \cos(t - \pi/4)\} \\ &= L\{\sin t\} + e^{-\pi s/4} L\{\cos t\} \\ &= \frac{1}{s^2 + 1} + e^{-\pi s/4} \frac{s}{s^2 + 1} \\ &= \frac{1 + se^{-\pi s/4}}{s^2 + 1} \end{aligned}$$

## Exemplo 5

✳ Encontrar  $L^{-1}\{F(s)\}$ , onde

$$F(s) = \frac{3 + e^{-7s}}{s^4}$$

✳ Solução:

$$\begin{aligned} f(t) &= L^{-1}\left\{\frac{3}{s^4}\right\} + L^{-1}\left\{\frac{e^{-7s}}{s^4}\right\} \\ &= \frac{1}{2} L^{-1}\left\{\frac{3!}{s^4}\right\} + \frac{1}{6} L^{-1}\left\{e^{-7s} \cdot \frac{3!}{s^4}\right\} \\ &= \frac{1}{2} t^3 + \frac{1}{6} u_7(t)(t-7)^3 \end{aligned}$$

## Teorema 6.3.2

✱ Se  $F(s) = L\{f(t)\}$  existe para  $s > a \geq 0$ , e se  $c$  é uma constante, então

$$L\{e^{ct} f(t)\} = F(s-c), \quad s > a+c$$

✱ Reciprocamente, se  $f(t) = L^{-1}\{F(s)\}$ , então

$$e^{ct} f(t) = L^{-1}\{F(s-c)\}$$

✱ Assim multiplicar  $f(t)$  por  $e^{ct}$  resulta em transladar  $F(s)$  a uma distancia  $c$  na direção positiva de  $t$ , e reciprocamente.

✱ Ideia da prova:

$$L\{e^{ct} f(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} e^{ct} f(t) dt = \int_0^{\infty} e^{-(s-c)t} f(t) dt = F(s-c)$$

# Exemplo 4

✦ Encontrar a Transformada Inversa de

$$G(s) = \frac{s+1}{s^2+2s+5}$$

✦ Para resolver, primeiramente completaremos quadrados:

$$G(s) = \frac{s+1}{s^2+2s+5} = \frac{s+1}{(s^2+2s+1)+4} = \frac{(s+1)}{(s+1)^2+4}$$

✦ Desde que

$$f(t) = L^{-1}\{F(s)\} = L^{-1}\left\{\frac{s}{s^2+4}\right\} = \cos(2t)$$

segue que

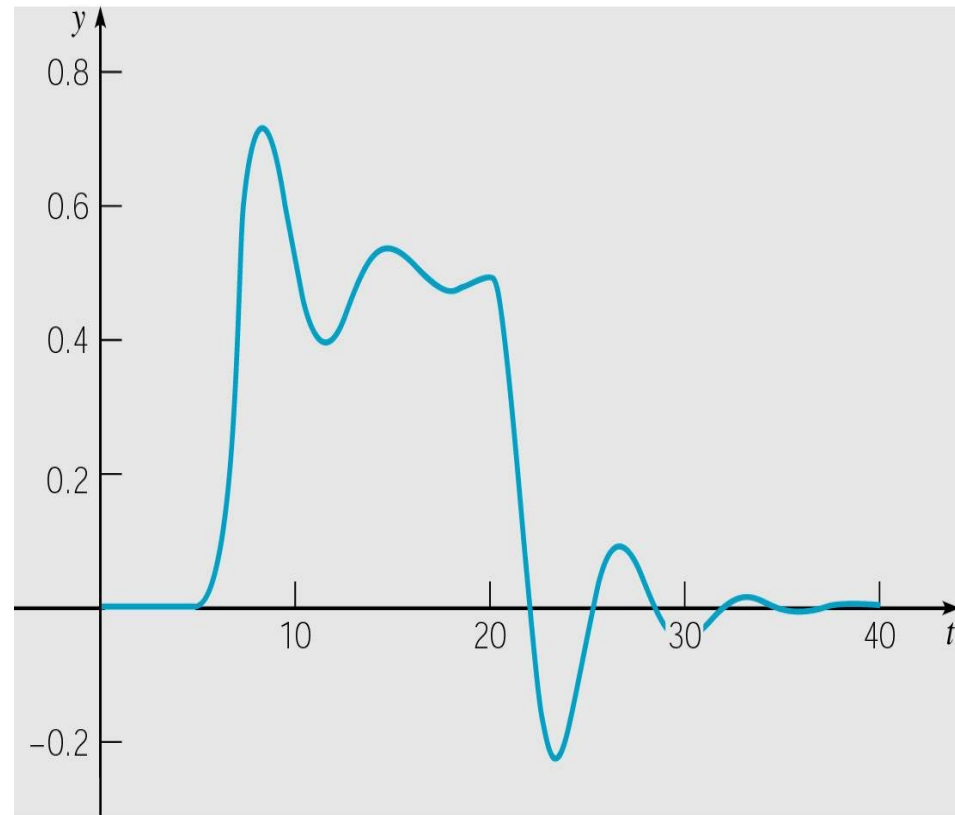
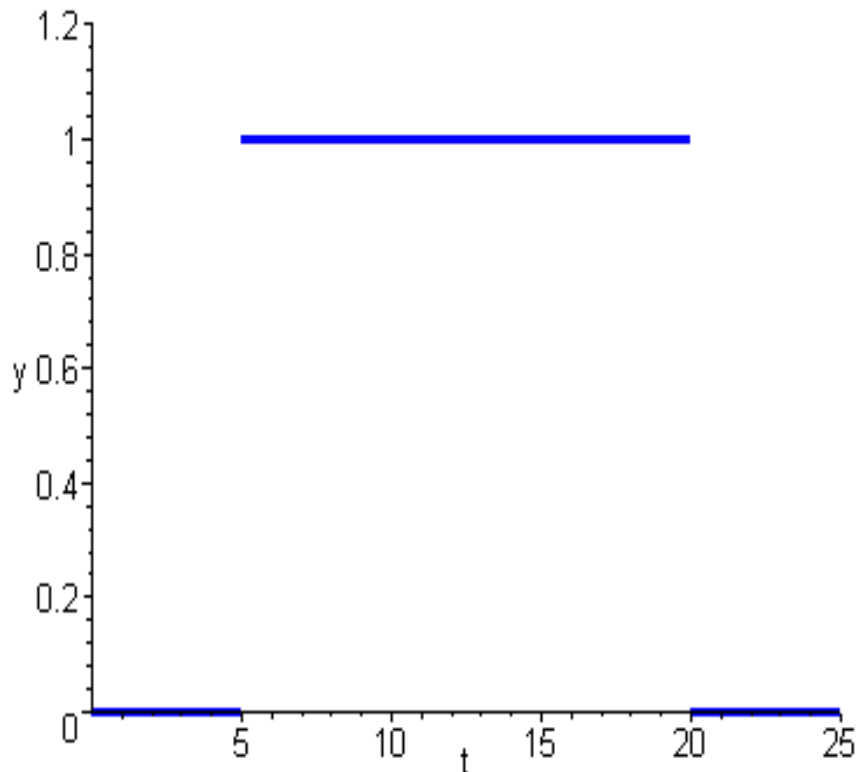
$$L^{-1}\{G(s)\} = L^{-1}\{F(s+1)\} = e^{-t} f(t) = e^{-t} \cos(2t)$$

## 6.4: Equações Diferenciais com Forçamentos Descontínuos.

✦ Nesta seção estudaremos casos de PVI no qual a função de forças é descontínua.

$$a y'' + b y' + cy = g(t), \quad y(0) = y_0, \quad y'(0) = y'_0$$

$y = g(t)$



# Exemplo 1: PVI (1 de 12)

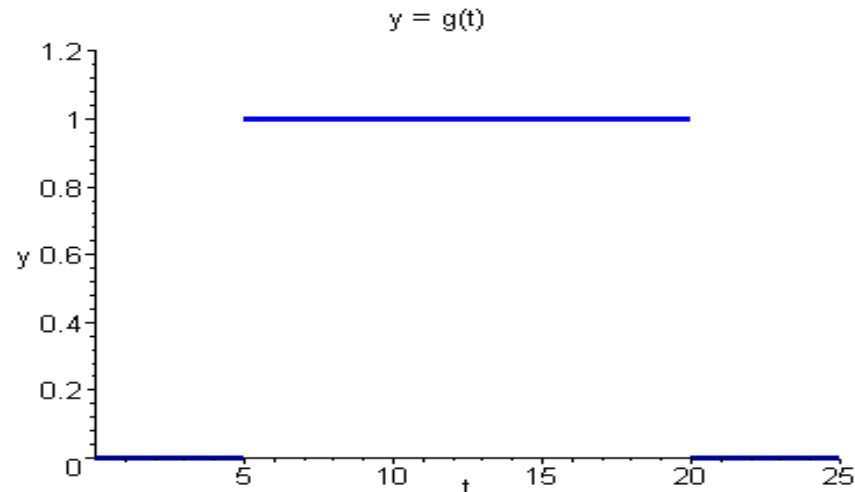
✦ Encontrar a solução do PVI

$$2y'' + y' + 2y = g(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

onde

$$g(t) = u_5(t) - u_{20}(t) = \begin{cases} 1, & 5 \leq t < 20 \\ 0, & 0 \leq t < 5 \text{ and } t \geq 20 \end{cases}$$

✦ Esse problema representa a carga em um capacitor em um circuito elétrico onde a voltagem é um pulso unitário em  $[5, 20)$ . Pode representar, também, a resposta de um oscilador amortecido sob a ação de uma força  $g(t)$ .



$$2y'' + y' + 2y = u_5(t) - u_{20}(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

## Exemplo 1: Transformada de Laplace (2 de 12)

✦ Assumindo as condições do Corolário 6.2.2 são satisfeitas. Então

$$2L\{y''\} + L\{y'\} + 2L\{y\} = L\{u_5(t)\} - L\{u_{20}(t)\}$$

ou

$$[2s^2 L\{y\} - 2sy(0) - 2y'(0)] + [sL\{y\} - y(0)] + 2L\{y\} = \frac{e^{-5s} - e^{-20s}}{s}$$

✦ Fazendo  $Y(s) = L\{y\}$ ,

$$(2s^2 + s + 2)Y(s) - (2s + 1)y(0) - 2y'(0) = (e^{-5s} - e^{-20s})/s$$

✦ Substituindo as condições iniciais, obtemos

$$(2s^2 + s + 2)Y(s) = (e^{-5s} - e^{-20s})/s$$

✦ Assim

$$Y(s) = \frac{(e^{-5s} - e^{-20s})}{s(2s^2 + s + 2)}$$



# Exemplo 1: Fatorando $Y(s)$ (3 de 12)

✦ Temos

$$Y(s) = \frac{(e^{-5s} - e^{-20s})}{s(2s^2 + s + 2)} = (e^{-5s} - e^{-20s})H(s)$$

onde

$$H(s) = \frac{1}{s(2s^2 + s + 2)}$$

✦ Se tomarmos  $h(t) = L^{-1}\{H(s)\}$ , então

$$y = \varphi(t) = u_5(t)h(t-5) - u_{20}(t)h(t-20)$$

pelo Teorema 6.3.1.

# Exemplo 1: Frações Parciais (4 de 12)

✦ Reescrevendo  $H(s)$ , como.

$$H(s) = \frac{1}{s(2s^2 + s + 2)} = \frac{A}{s} + \frac{Bs + C}{2s^2 + s + 2}$$

✦ Esta expansão em frações parciais produz as equações

$$\begin{aligned} (2A + B)s^2 + (A + C)s + 2A &= 1 \\ \Rightarrow A &= 1/2, B = -1, C = -1/2 \end{aligned}$$

✦ Assim

$$H(s) = \frac{1/2}{s} - \frac{s + 1/2}{2s^2 + s + 2}$$

# Exemplo 1: Completando quadrados (5 de 12)

✦ Fazendo as contas,

$$\begin{aligned} H(s) &= \frac{1/2}{s} - \frac{s + 1/2}{2s^2 + s + 2} \\ &= \frac{1/2}{s} - \frac{1}{2} \left[ \frac{s + 1/2}{s^2 + s/2 + 1} \right] \\ &= \frac{1/2}{s} - \frac{1}{2} \left[ \frac{s + 1/2}{s^2 + s/2 + 1/16 + 15/16} \right] \\ &= \frac{1/2}{s} - \frac{1}{2} \left[ \frac{s + 1/2}{(s + 1/4)^2 + 15/16} \right] \\ &= \frac{1/2}{s} - \frac{1}{2} \left[ \frac{(s + 1/4) + 1/4}{(s + 1/4)^2 + 15/16} \right] \end{aligned}$$

## Exemplo 1: Solução (6 de 12)

✦ Assim

$$\begin{aligned} H(s) &= \frac{1/2}{s} - \frac{1}{2} \left[ \frac{(s + 1/4) + 1/4}{(s + 1/4)^2 + 15/16} \right] \\ &= \frac{1/2}{s} - \frac{1}{2} \left[ \frac{(s + 1/4)}{(s + 1/4)^2 + 15/16} \right] - \frac{1}{2\sqrt{15}} \left[ \frac{\sqrt{15}/4}{(s + 1/4)^2 + 15/16} \right] \end{aligned}$$

e onde

$$h(t) = L^{-1}\{H(s)\} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} e^{-t/4} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{4} t\right) - \frac{1}{2\sqrt{15}} e^{-t/4} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{4} t\right)$$

✦ Para  $h(t)$  como dado acima, e do nosso resultado já determinado em função de  $h(t)$ , a solução do PVI é então

$$\varphi(t) = u_5(t) h(t-5) - u_{20}(t) h(t-20)$$

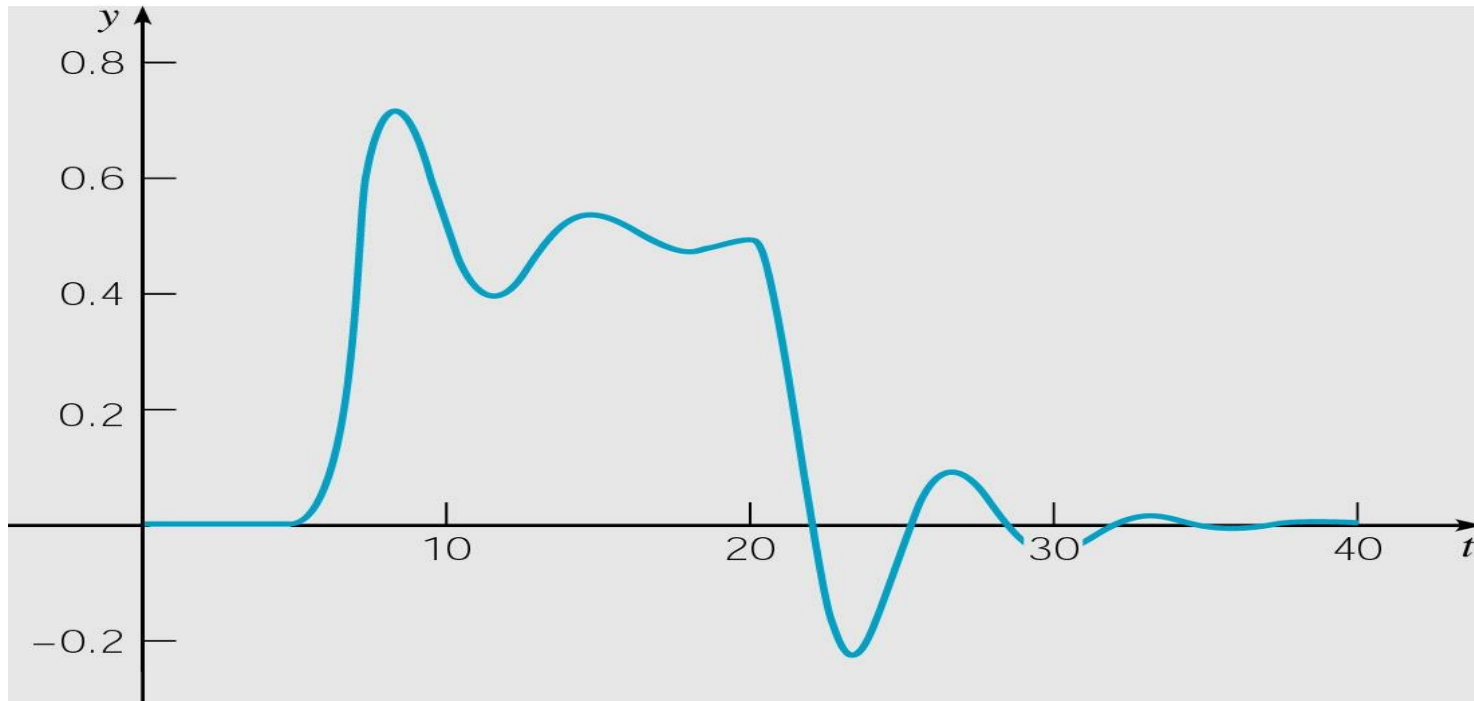
# Exemplo 1: Gráfico da Solução (7 de 12)

✦ Assim a solução do PVI é

$$\varphi(t) = u_5(t)h(t-5) - u_{20}(t)h(t-20), \quad \text{onde}$$

$$h(t) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} e^{-t/4} \cos(\sqrt{15}t/4) - \frac{1}{2\sqrt{15}} e^{-t/4} \sin(\sqrt{15}t/4)$$

✦ E o gráfico desta solução é dado abaixo.



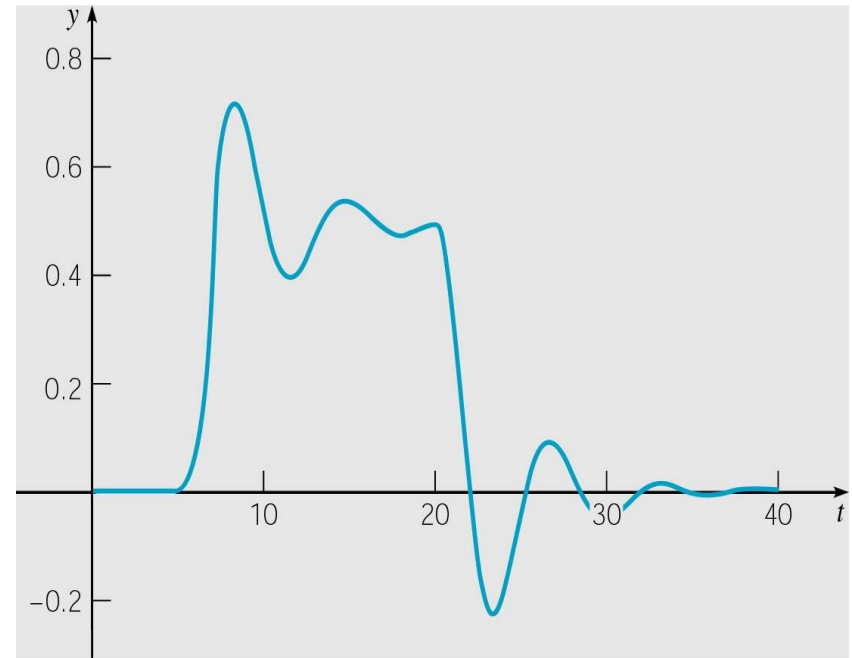
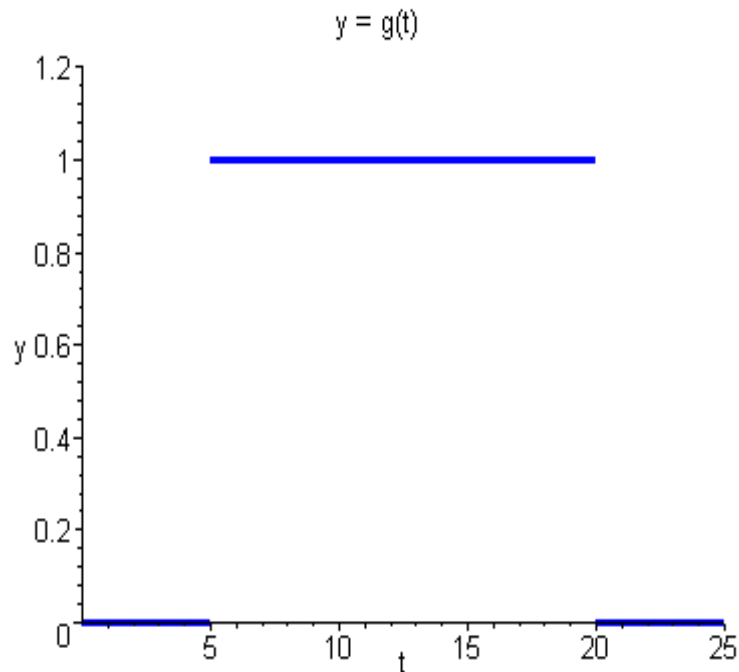
# Exemplo 1: Composição dos PVI's (8 de 12)

✦ A solução original do PVI pode ser vista como a composição de três PVI's separados:

$$0 \leq t < 5: \quad 2y_1'' + y_1' + 2y_1 = 0, \quad y_1(0) = 0, \quad y_1'(0) = 0$$

$$5 < t < 20: \quad 2y_2'' + y_2' + 2y_2 = 1, \quad y_2(5) = 0, \quad y_2'(5) = 0$$

$$t > 20: \quad 2y_3'' + y_3' + 2y_3 = 0, \quad y_3(20) = y_2(20), \quad y_3'(20) = y_2'(20)$$



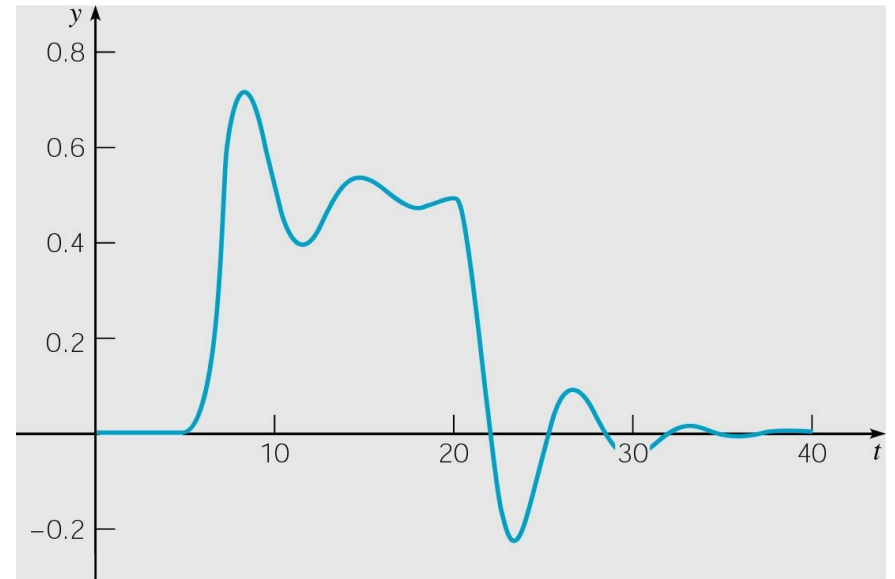
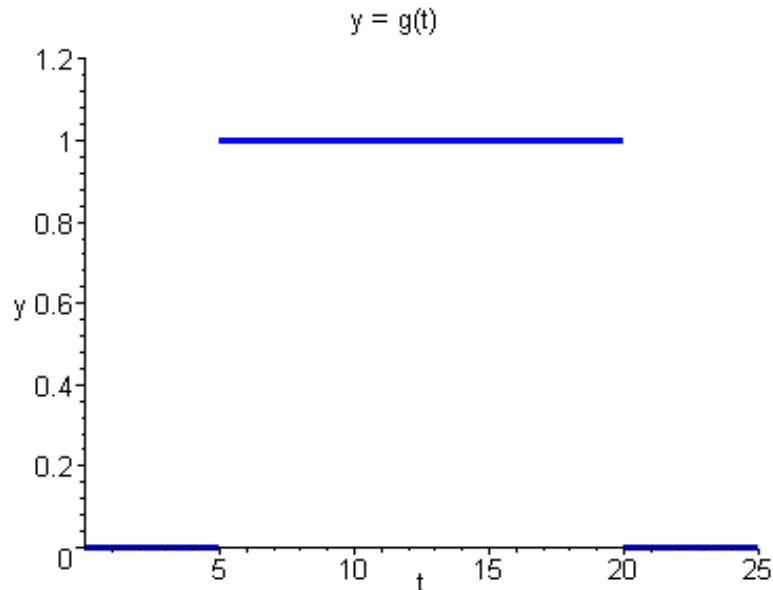
# Exemplo 1: Primeiro PVI (9 de 12)

✦ Considere o primeiro PVI

$$2y_1'' + y_1' + 2y_1 = 0, \quad y_1(0) = 0, \quad y_1'(0) = 0; \quad 0 \leq t < 5$$

Do ponto de vista físico, o sistema está inicialmente em repouso, e uma vez que não existe nenhuma força externa, ele permanece em repouso.

✦ Assim a solução sob o intervalo  $[0, 5)$  é  $y_1 = 0$ , e isto pode ser verificado analiticamente.



## Exemplo 1: Segundo PVI (10 de 12)

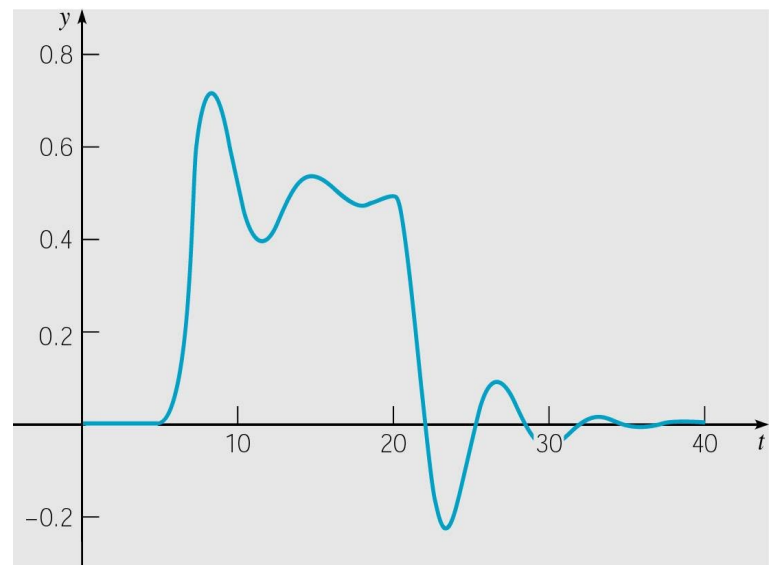
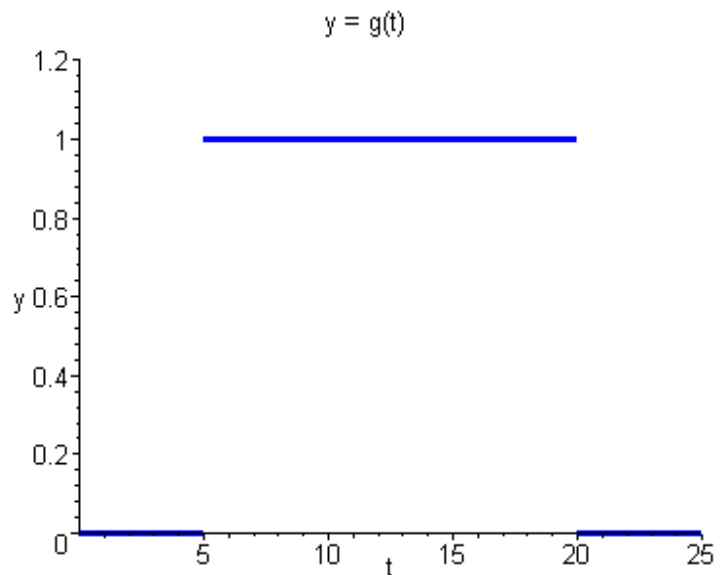
✦ Considere o segundo PVI

$$2y_2'' + y_2' + 2y_2 = 1, \quad y_2(5) = 0, \quad y_2'(5) = 0; \quad 5 < t < 20$$

✦ Usando métodos do Capítulo 3, a solução é

$$y_2 = c_1 e^{-t/4} \cos(\sqrt{15}t/4) + c_2 e^{-t/4} \sin(\sqrt{15}t/4) + 1/2$$

✦ Fisicamente, o sistema responde como a soma de uma constante (à resposta a função constante força) e uma oscilação amortecida, durante o intervalo de tempo (5, 20).





# Exemplo 1: Terceiro PVI (11 de 12)

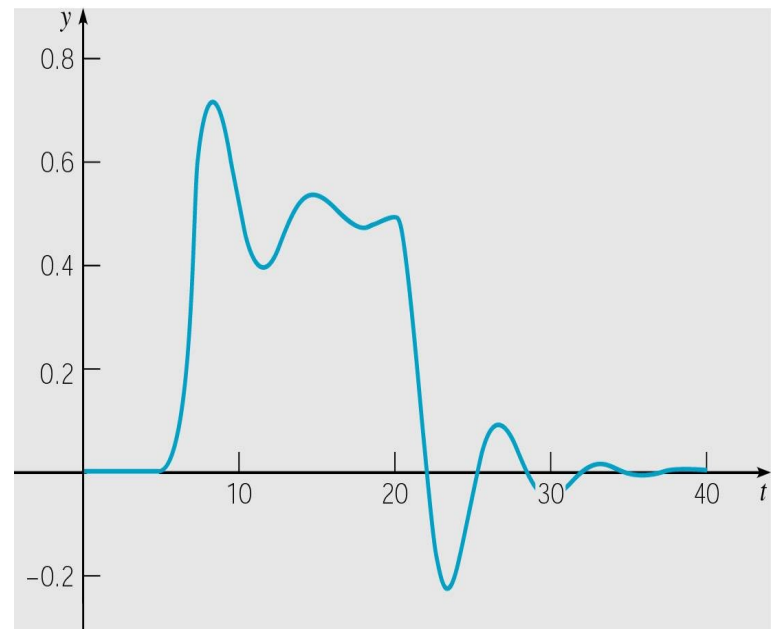
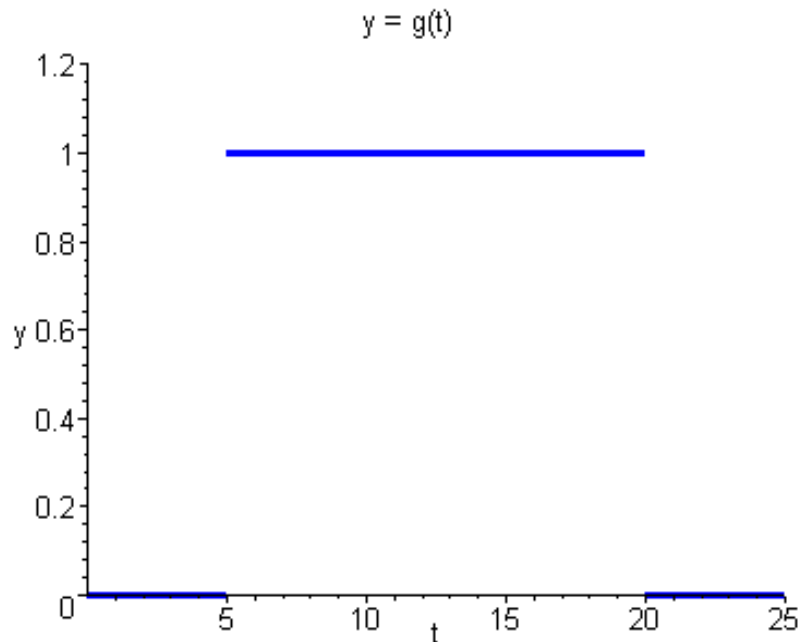
✦ Considere o terceiro PVI

$$2y_3'' + y_3' + 2y_3 = 0, \quad y_3(20) = y_2(20), \quad y_3'(20) = y_2'(20); \quad t > 20$$

✦ Usando o método do Capítulo 3, a solução é

$$y_3 = c_1 e^{-t/4} \cos(\sqrt{15}t/4) + c_2 e^{-t/4} \sin(\sqrt{15}t/4)$$

✦ Fisicamente, já que não há forças externas, a resposta é uma oscilação amortecida sobre  $y = 0$ , para  $t > 20$ .



# Exemplo 1: Suavidade da Solução (12 de 12)

✦ Nossa Solução é

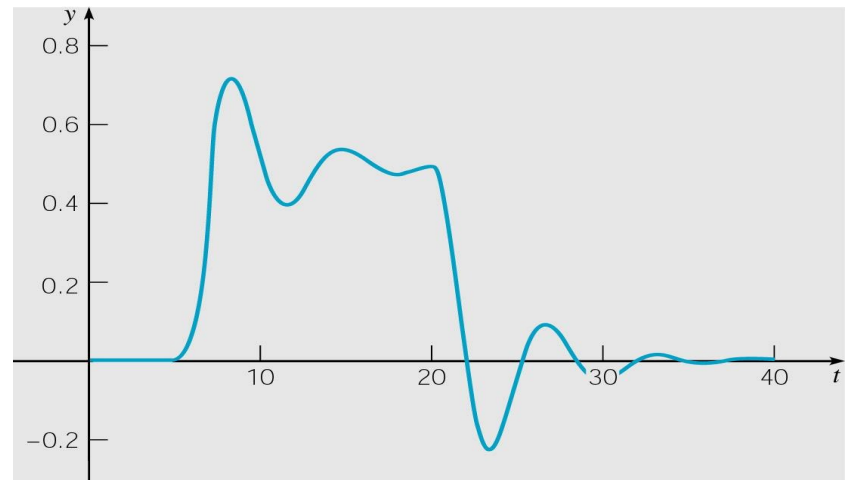
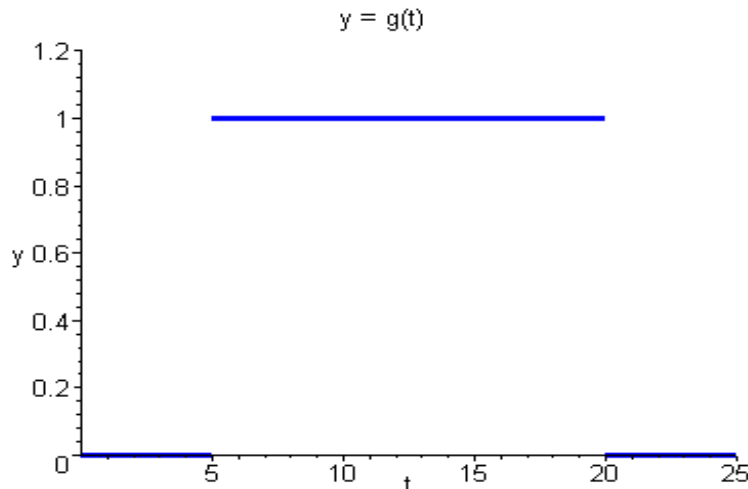
$$\phi(t) = u_5(t)h(t-5) - u_{20}(t)h(t-20)$$

✦ Podemos mostrar que  $\phi$  e  $\phi'$  são contínuas em  $t = 5$  e  $t = 20$ , e  $\phi''$  tem um salto de  $1/2$  em  $t = 5$  e um salto de  $-1/2$  em  $t = 20$ :

$$\lim_{t \rightarrow 5^-} \phi''(t) = 0, \quad \lim_{t \rightarrow 5^+} \phi''(t) = 1/2$$

$$\lim_{t \rightarrow 20^-} \phi''(t) \simeq -.0072, \quad \lim_{t \rightarrow 20^+} \phi''(t) \simeq -.5072$$

✦ Assim, o salto no termo de força  $g(t)$  nestes pontos é equilibrado por um salto no termo,  $2y''$ , de maior ordem da EDO.



# Suavidade da Solução Geral

✦ Considere uma EDO de segunda ordem linear

$$y'' + p(t)y' + q(t)y = g(t)$$

onde  $p$  e  $q$  são contínuas em algum intervalo  $(a, b)$  mas  $g$  é somente contínua por partes.

✦ Se  $y = \psi(t)$  é uma solução, então  $\psi$  e  $\psi'$  são contínuas em  $(a, b)$  mas  $\psi''$  tem saltos de descontinuidades nos mesmos pontos da  $g$ .

✦ Analogamente para equações de ordem  $n$ , onde a derivada da solução de ordem  $n$  terá saltos de descontinuidades nos mesmos pontos da função força  $g(t)$ , mas a solução e suas derivadas de ordem menor que  $n$  serão contínuas sobre  $(a, b)$ .

## Exemplo 2: PVI (1 de 12)

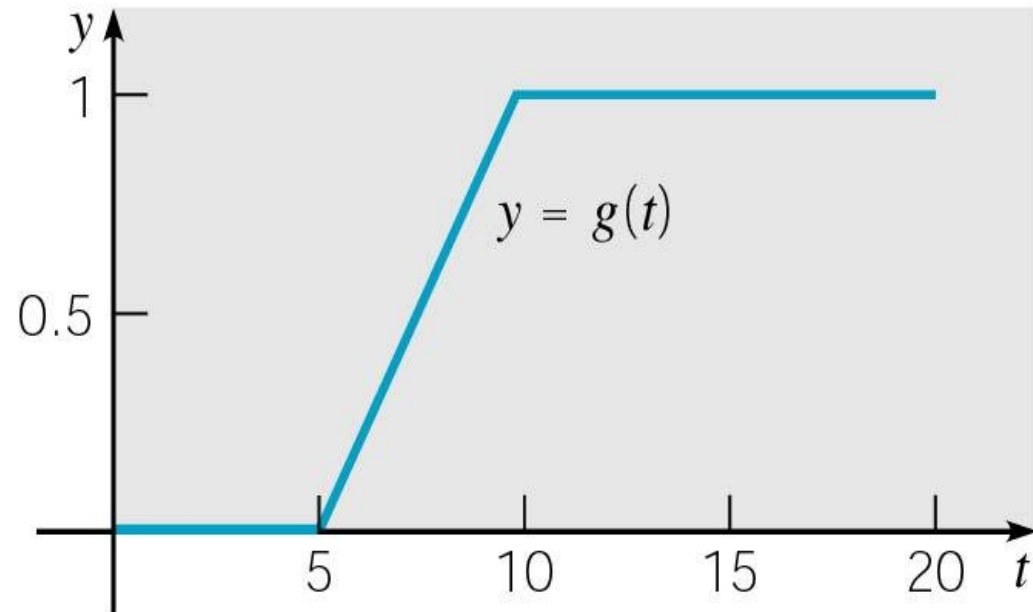
✦ Encontrar a solução do PVI

$$y'' + 4y = g(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

onde

$$g(t) = u_5(t) \frac{t-5}{5} - u_{10}(t) \frac{t-10}{5} = \begin{cases} 0, & 0 \leq t < 5 \\ (t-5)/5 & 5 \leq t < 10 \\ 1, & t \geq 10 \end{cases}$$

✦ O gráfico da função força  $g(t)$  é dado ao lado, e é conhecido como rampa de carga.



$$y'' + 4y = u_5(t) \frac{t-5}{5} - u_{10}(t) \frac{t-10}{5}, \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

## Exemplo 2: Transformada de Laplace (2 de 12)

✳ Assumindo que esta EDO possui solução  $y = \phi(t)$  e que  $\phi'(t)$  e  $\phi''(t)$  satisfaz as condições do Corolário 6.2.2. Então

$$L\{y''\} + 4L\{y\} = [L\{u_5(t)(t-5)\}] / 5 - [L\{u_{10}(t)(t-10)\}] / 5$$

ou

$$[s^2 L\{y\} - sy(0) - y'(0)] + 4L\{y\} = \frac{e^{-5s} - e^{-10s}}{5s^2}$$

✳ Fazendo  $Y(s) = L\{y\}$ , e substituindo as condições inicial,

$$(s^2 + 4) Y(s) = (e^{-5s} - e^{-10s}) / 5s^2$$

✳ Assim

$$Y(s) = \frac{(e^{-5s} - e^{-10s})}{5s^2(s^2 + 4)}$$

## Exemplo 2: Fatorando $Y(s)$ (3 de 12)

✦ Temos

$$Y(s) = \frac{(e^{-5s} - e^{-10s})}{5s^2(s^2 + 4)} = \frac{e^{-5s} - e^{-10s}}{5} H(s)$$

onde

$$H(s) = \frac{1}{s^2(s^2 + 4)}$$

✦ Tomando  $h(t) = L^{-1}\{H(s)\}$ , então

$$y = \varphi(t) = \frac{1}{5} [u_5(t)h(t-5) - u_{10}(t)h(t-10)]$$

pelo Teorema 6.3.1.

## Exemplo 2: Frações Parciais (4 de 12)

✦ Reescrevendo  $H(s)$ , como.

$$H(s) = \frac{1}{s^2(s^2 + 4)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s^2} + \frac{Cs + D}{s^2 + 4}$$

✦ Esta expansão em frações parciais produz as equações

$$\begin{aligned}(A + C)s^3 + (B + D)s^2 + 4As + 4B &= 1 \\ \Rightarrow A = 0, B = 1/4, C = 0, D = -1/4\end{aligned}$$

✦ Assim

$$H(s) = \frac{1/4}{s^2} - \frac{1/4}{s^2 + 4}$$

## Exemplo 2: Solução (5 de 12)

✦ Assim

$$\begin{aligned} H(s) &= \frac{1/4}{s^2} - \frac{1/4}{s^2 + 4} \\ &= \frac{1}{4} \left[ \frac{1}{s^2} \right] - \frac{1}{8} \left[ \frac{2}{s^2 + 4} \right] \end{aligned}$$

e onde

$$h(t) = L^{-1}\{H(s)\} = \frac{1}{4}t - \frac{1}{8}\sin(2t)$$

✦ Para  $h(t)$  como dado acima, e do nosso resultado já determinado em função de  $h(t)$ , a solução do PVI é então

$$y = \varphi(t) = \frac{1}{5} \left[ u_5(t) h(t-5) - u_{10}(t) h(t-10) \right]$$



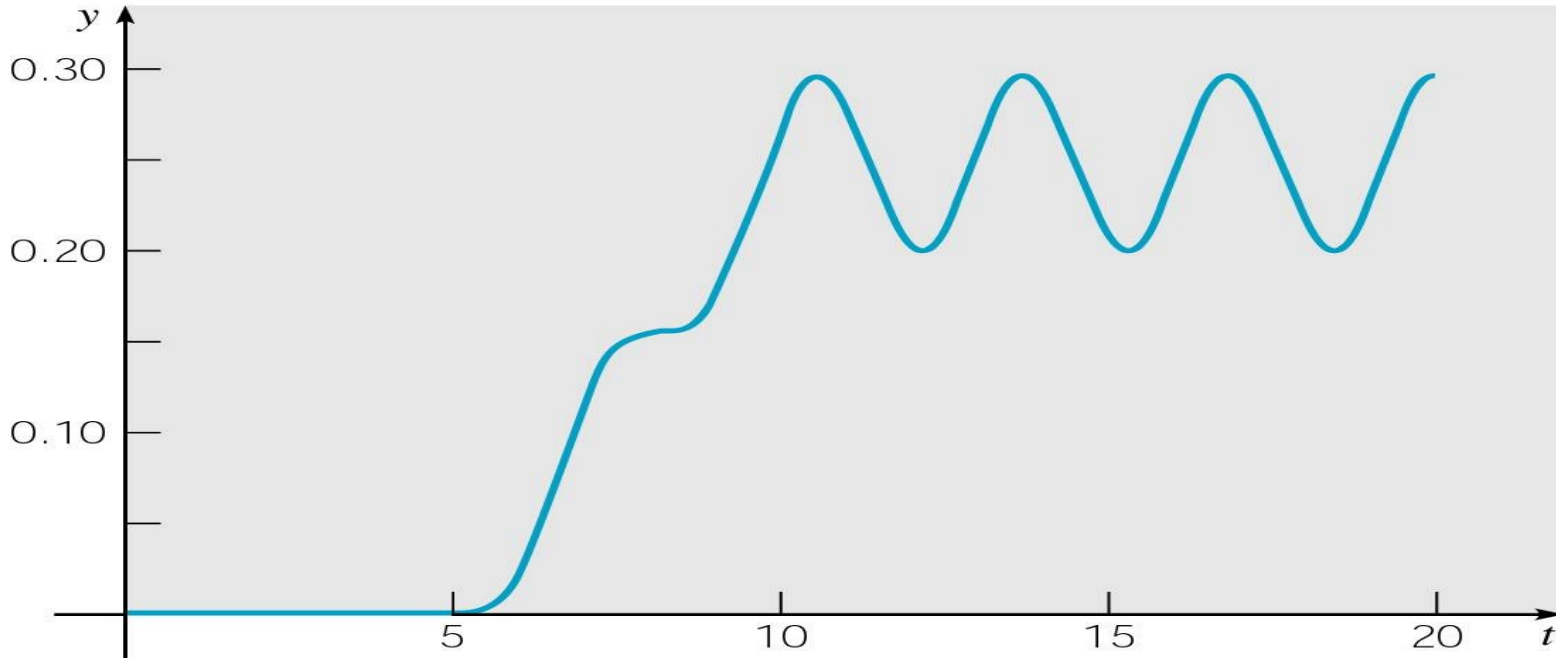
## Exemplo 2: Gráfico da Solução (6 de 12)

✦ Assim a solução do PVI é

$$\varphi(t) = \frac{1}{5} [u_5(t)h(t-5) - u_{10}(t)h(t-10)], \quad \text{onde}$$

$$h(t) = \frac{1}{4}t - \frac{1}{8}\sin(2t)$$

✦ E o gráfico desta solução é dado abaixo.



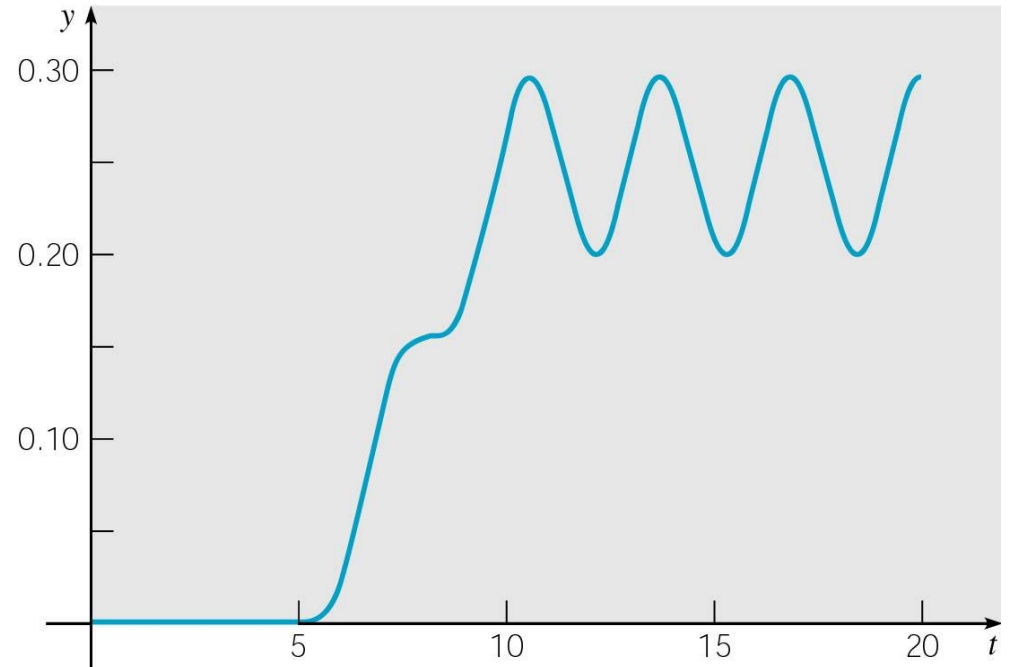
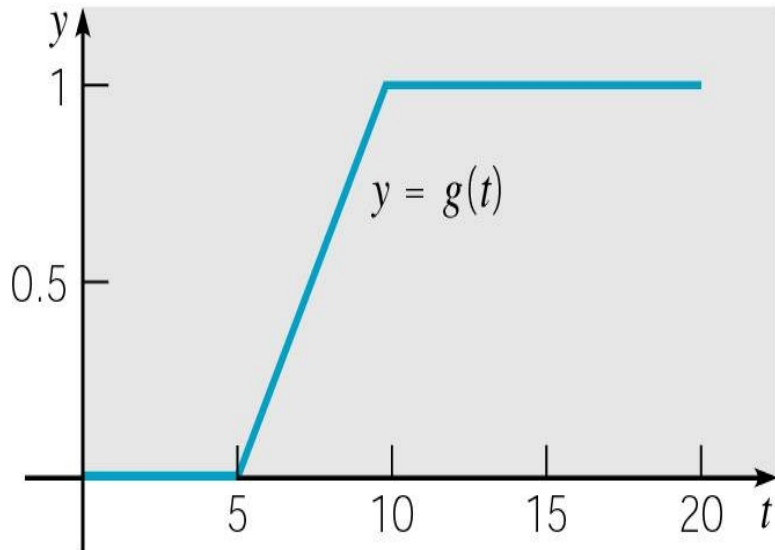
## Exemplo 2: Composição em PVI's (7 de 12)

✦ A solução original do PVI pode ser vista como a composição de três PVI's separados:

$$0 \leq t < 5: \quad y_1'' + 4y_1 = 0, \quad y_1(0) = 0, \quad y_1'(0) = 0$$

$$5 < t < 10: \quad y_2'' + 4y_2 = (t-5)/5, \quad y_2(5) = 0, \quad y_2'(5) = 0$$

$$t > 10: \quad y_3'' + 4y_3 = 1, \quad y_3(10) = y_2(10), \quad y_3'(10) = y_2'(10)$$



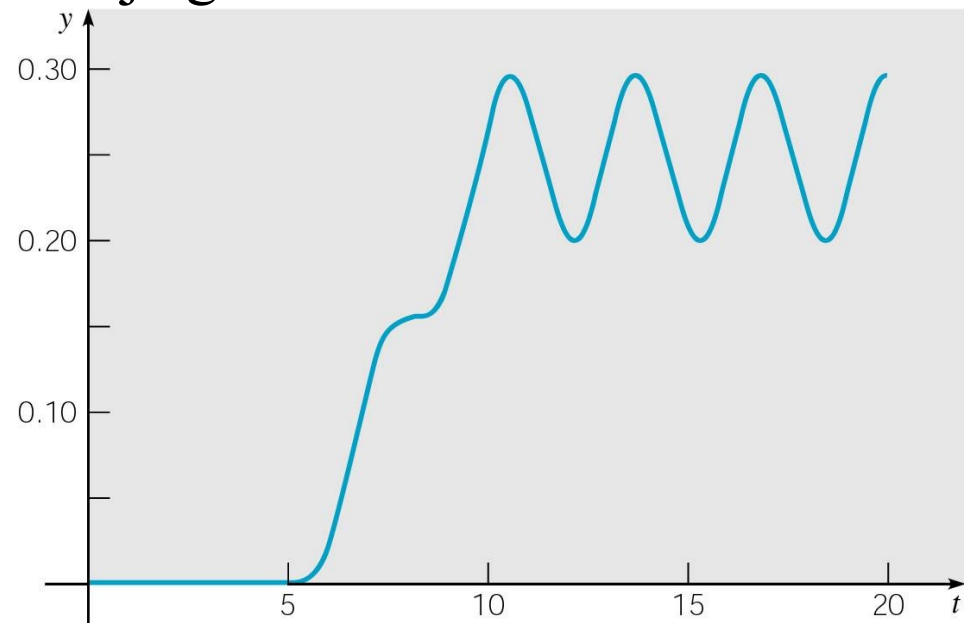
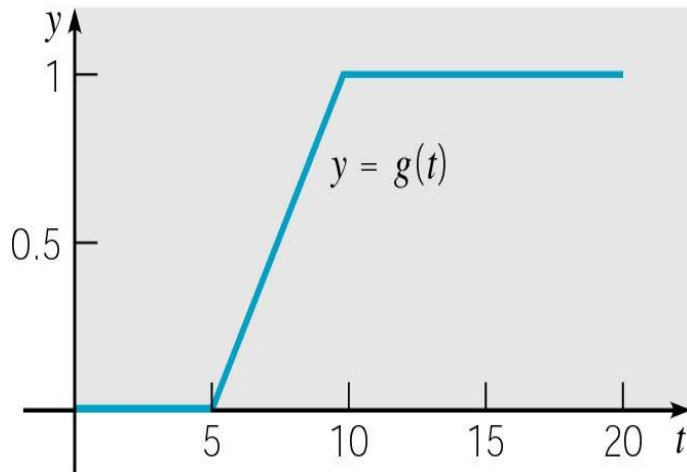
## Exemplo 2: Primeiro PVI (8 de 12)

✦ Considere o primeiro PVI

$$y_1'' + 4y_1 = 0, \quad y_1(0) = 0, \quad y_1'(0) = 0; \quad 0 \leq t < 5$$

Do ponto de vista físico, o sistema está inicialmente em repouso, e uma vez que não existe nenhuma força externa, ele permanece em repouso.

✦ Assim a solução sob o intervalo  $[0, 5)$  é  $y_1 = 0$ , e isto pode ser verificado analiticamente. Veja gráficos abaixo.



## Exemplo 2: Segundo PVI (9 de 12)

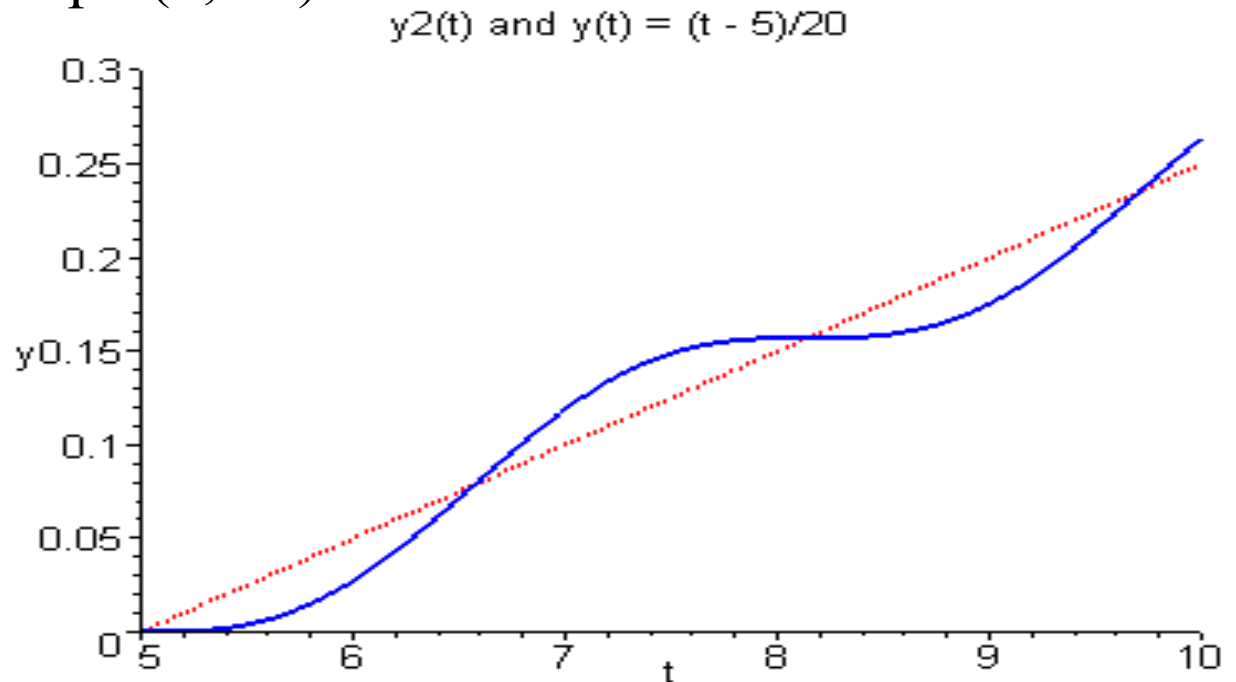
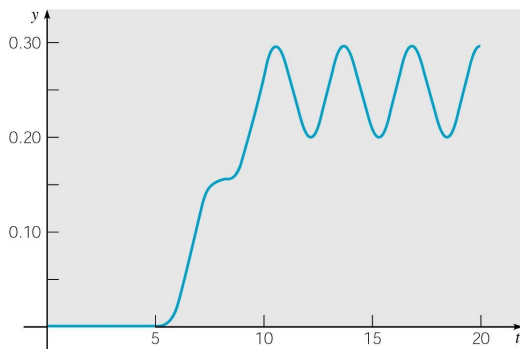
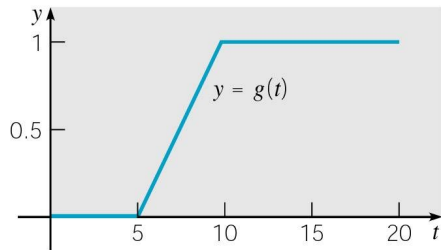
✦ Considere o segundo PVI

$$y_2'' + 4y_2 = (t-5)/5, \quad y_2(5) = 0, \quad y_2'(5) = 0; \quad 5 < t < 10$$

✦ Usando métodos do Capítulo 3, a solução é da forma

$$y_2 = c_1 \cos(2t) + c_2 \sin(2t) + t/20 - 1/4$$

✦ Assim a solução é uma oscilação sobre a reta  $(t-5)/20$ , sob o intervalo de de tempo  $(5, 10)$ .



## Exemplo 2: Terceiro PVI (10 de 12)

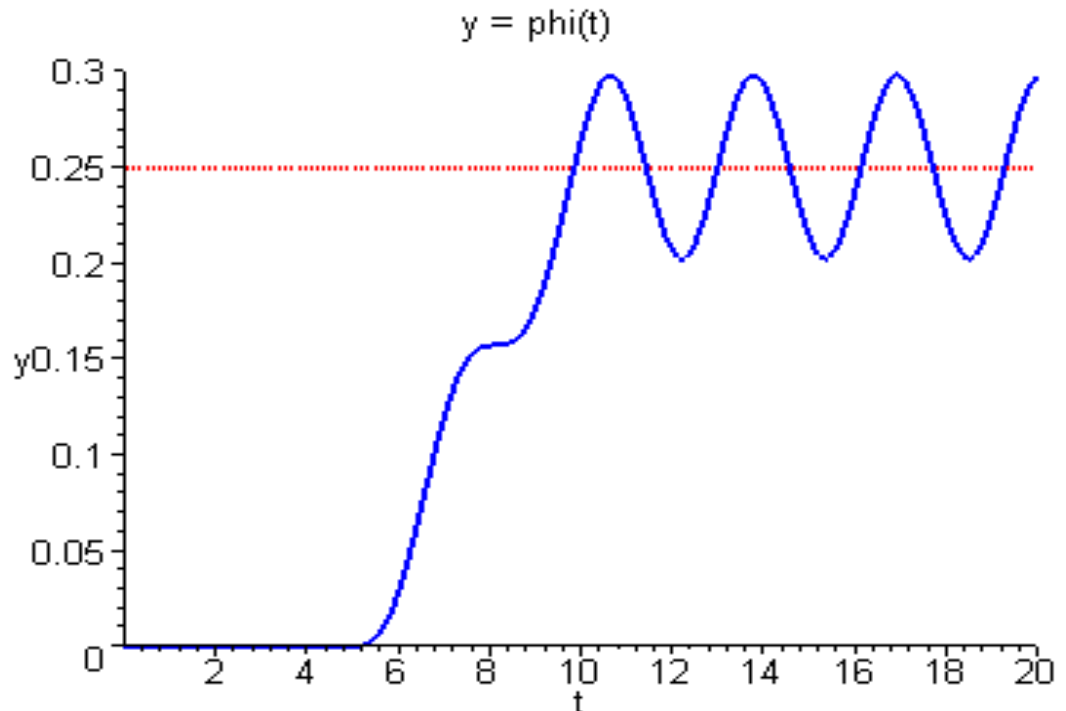
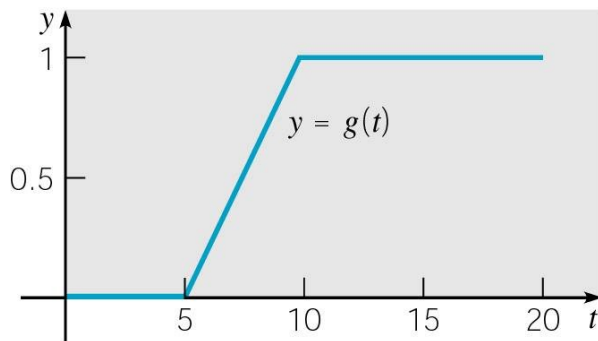
✦ Considere o terceiro PVI

$$y_3'' + 4y_3 = 1, \quad y_3(10) = y_2(10), \quad y_3'(10) = y_2'(10); \quad t > 10$$

✦ Usando métodos do capítulo 3, a solução é da forma

$$y_3 = c_1 \cos(2t) + c_2 \sin(2t) + 1/4$$

✦ Assim a solução é uma oscilação sobre  $y = 1/4$ , para  $t > 10$ .



## Exemplo 2: Amplitude (11 de 12)

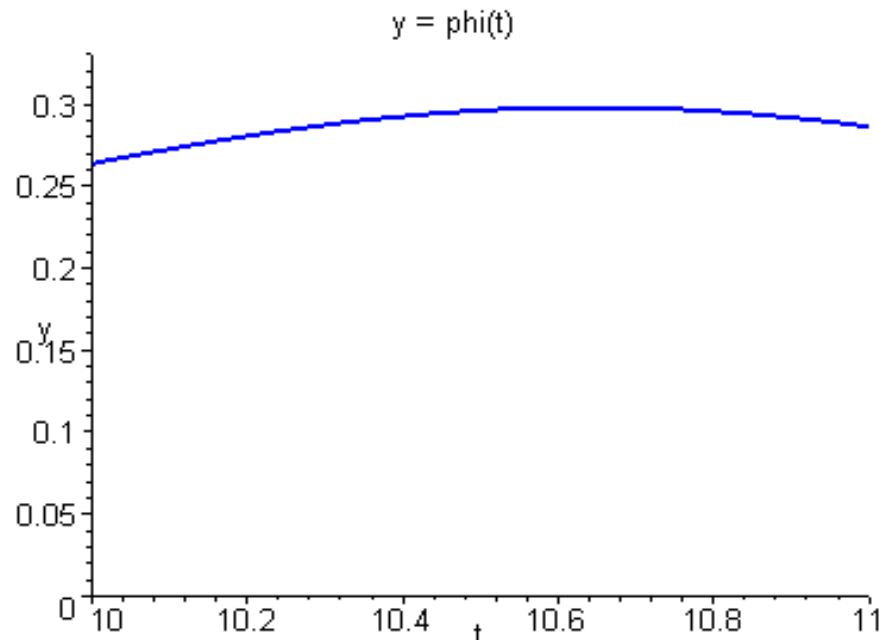
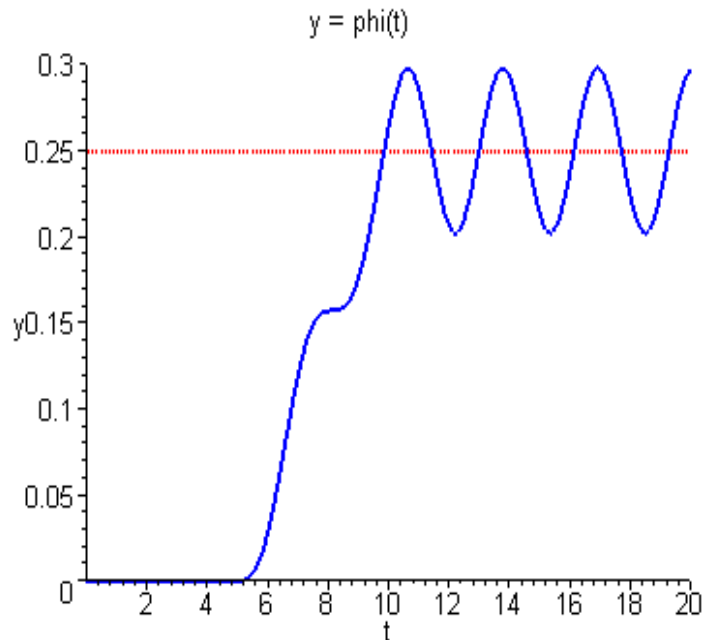
✦ Portanto a solução do PVI é

$$y = \varphi(t) = \frac{1}{5} \left[ u_5(t) h(t-5) - u_{10}(t) h(t-10) \right], \quad h(t) = \frac{1}{4} t - \frac{1}{8} \sin(2t)$$

✦ Para encontrar a amplitude oscilatória do estado estacionário, devemos localizar um ponto de máximo ou mínimo para  $t > 10$ .

✦ Resolvendo  $y' = 0$ , o primeiro máximo é (10.642, 0.2979).

✦ Assim a amplitude da oscilação é aprox. 0.0479.



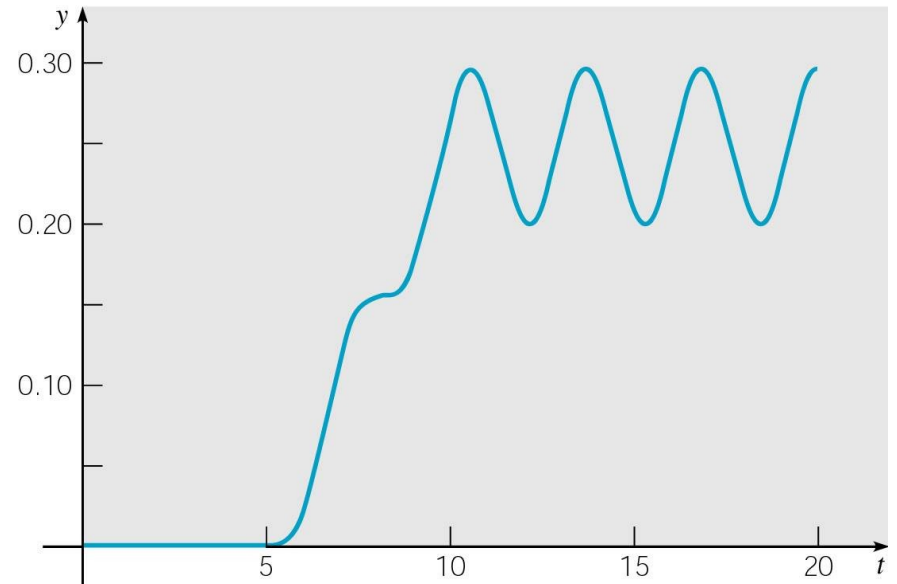
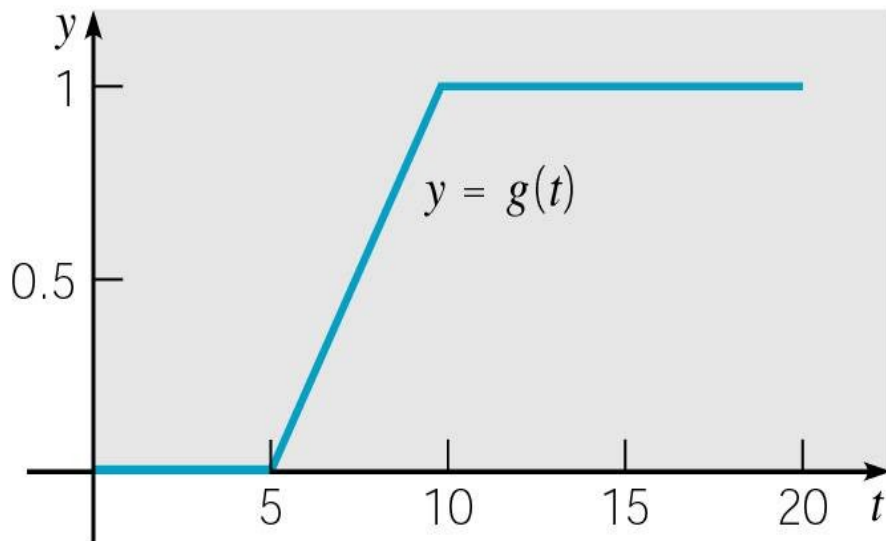
## Exemplo 2: Suavidade da Solução (12 de 12)

✦ Nossa solução é

$$y = \phi(t) = \frac{1}{5} [u_5(t)h(t-5) - u_{10}(t)h(t-10)], \quad h(t) = \frac{1}{4}t - \frac{1}{8}\sin(2t)$$

✦ Neste exemplo, a função força  $g$  é contínua mas  $g'$  é descontínua em  $t = 5$  e  $t = 10$ .

✦ Segue que  $\phi$  e sua primeira e segunda derivadas são contínuas em toda parte, mas  $\phi'''$  possui descontinuidade em  $t = 5$  e  $t = 10$  que são os mesmos pontos de descontinuidade de  $g'$  em  $t = 5$  e  $t = 10$ .



## 6.5: Função Impulso

✦ Em algumas aplicações, é necessário tratar fenômenos de natureza impulsiva.

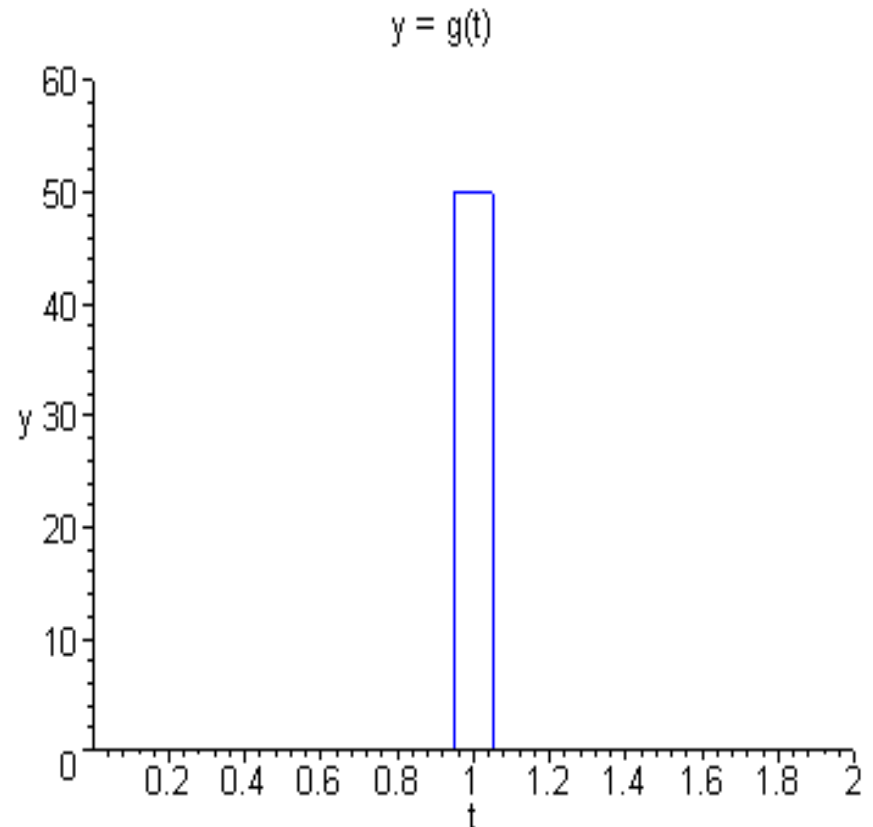
✦ Por exemplo, um circuito elétrico ou sistema mecânico sujeitos a uma voltagem ou força  $g(t)$  de grande magnitude que agem em um período curto de tempo  $t_0$ . Tais problemas levam a equação diferencial da forma

$$ay'' + by' + cy = g(t),$$

onde

$$g(t) = \begin{cases} K, & t_0 - \tau < t < t_0 + \tau \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

e  $\tau > 0$  é pequeno e  $K > 0$  grande.





# Medindo Impulso

✦ Em um sistema mecânico, onde  $g(t)$  é uma força, o total de **impulso** desta força é medida pela integral

$$I(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} g(t) dt = \int_{t_0 - \tau}^{t_0 + \tau} g(t) dt$$

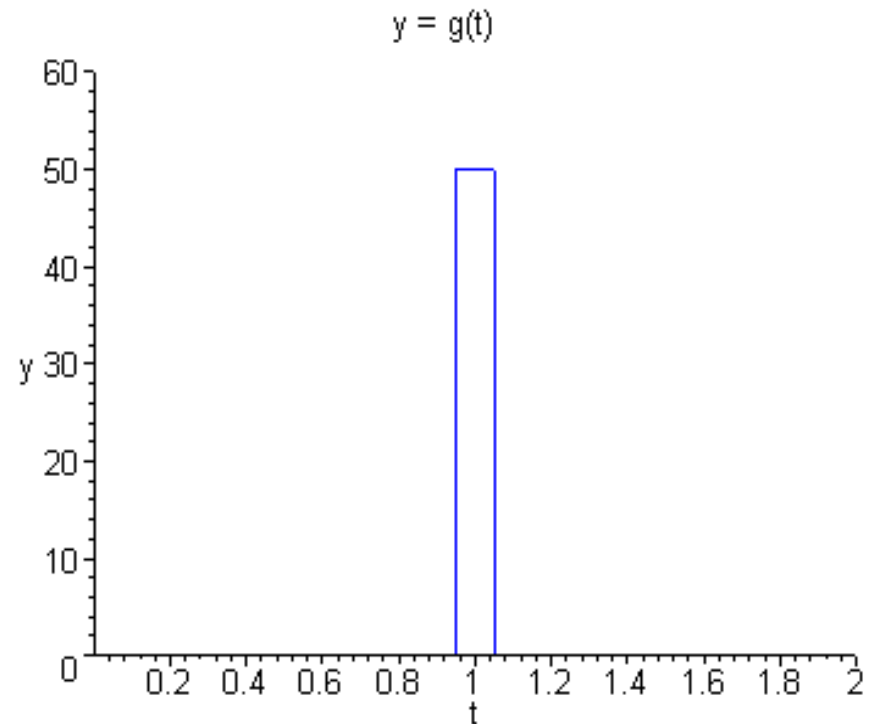
✦ Note que se  $g(t)$  tem a forma

$$g(t) = \begin{cases} c, & t_0 - \tau < t < t_0 + \tau \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

Então

$$I(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} g(t) dt = \int_{t_0 - \tau}^{t_0 + \tau} g(t) dt = 2\tau c, \quad \tau > 0$$

✦ Em particular, se  $c = 1/(2\tau)$ , então  $I(\tau) = 1$  (independente de  $\tau$ ).



# Função Impulso Unitário

✦ Suponha a função força  $d_\tau(t)$  tenha a forma

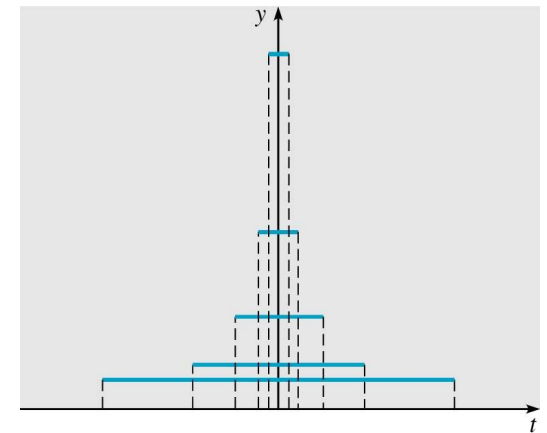
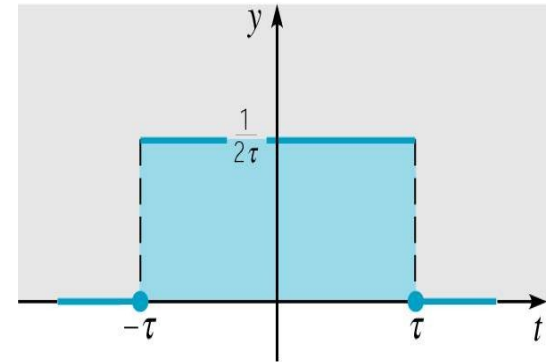
$$d_\tau(t) = \begin{cases} 1/2\tau, & -\tau < t < \tau \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

✦ Então como já vimos,  $I(\tau) = 1$ .

✦ Queremos que  $d_\tau(t)$  aja em intervalos de tempo cada vez mais curtos (i.e.,  $\tau \rightarrow 0$ ). Veja gráfico.

✦ Note que  $d_\tau(t)$  fica mais alto e mais estreito com  $\tau \rightarrow 0$ . Assim para  $t \neq 0$ ,

temos  $\lim_{\tau \rightarrow 0} d_\tau(t) = 0$ , e  $\lim_{\tau \rightarrow 0} I(\tau) = 1$



# Função Delta de Dirac

✦ Assim para  $t \neq 0$ , temos  $\lim_{\tau \rightarrow 0} d_{\tau}(t) = 0$ , e  $\lim_{\tau \rightarrow 0} I(\tau) = 1$

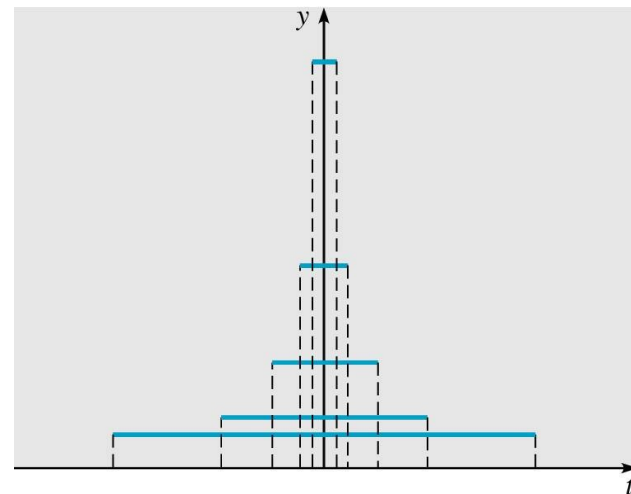
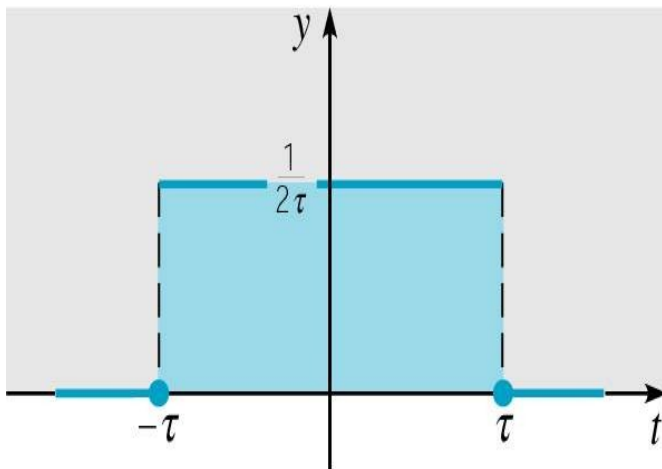
✦ A **Função impulso unitário**  $\delta$  é definida com as propriedades

$$\delta(t) = 0 \text{ para } t \neq 0, \text{ e } \int \delta(t) dt = 1$$

✦ A função impulso unitário é um exemplo de uma função generalizada e é usualmente chamada de a **função dela de Dirac**.

✦ Em geral, para um impulso unitário em um ponto arbitrário  $t_0$ ,

$$\delta(t - t_0) = 0 \text{ para } t \neq t_0, \text{ e } \int \delta(t - t_0) dt = 1$$



# Transformada de Laplace de $\delta$ (1 de 2)

✳ A transformada de Laplace de  $\delta$  é definida por

$$L\{\delta(t-t_0)\} = \lim_{\tau \rightarrow 0} L\{d_\tau(t-t_0)\}, \quad t_0 > 0$$

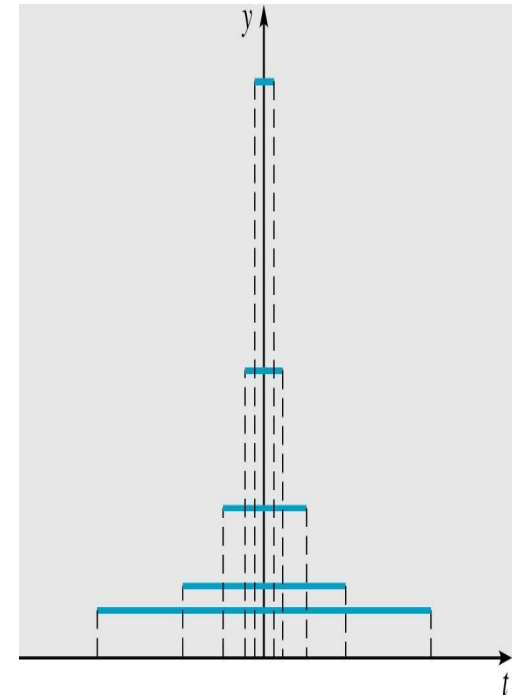
e assim

$$L\{\delta(t-t_0)\} = \lim_{\tau \rightarrow 0} \int_0^\infty e^{-st} d_\tau(t-t_0) dt = \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1}{2\tau} \int_{t_0-\tau}^{t_0+\tau} e^{-st} dt$$

$$= \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{-e^{-st}}{2s\tau} \Big|_{t_0-\tau}^{t_0+\tau} = \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1}{2s\tau} \left[ -e^{-s(t_0+\tau)} + e^{-s(t_0-\tau)} \right]$$

$$= \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{e^{-st_0}}{s\tau} \left[ \frac{e^{s\tau} - e^{-s\tau}}{2} \right] = e^{-st_0} \left[ \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{\sinh(s\tau)}{s\tau} \right]$$

$$= e^{-st_0} \left[ \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{s \cosh(s\tau)}{s} \right] = e^{-st_0}$$



# Transformada de Laplace de $\delta$ (2 de 2)

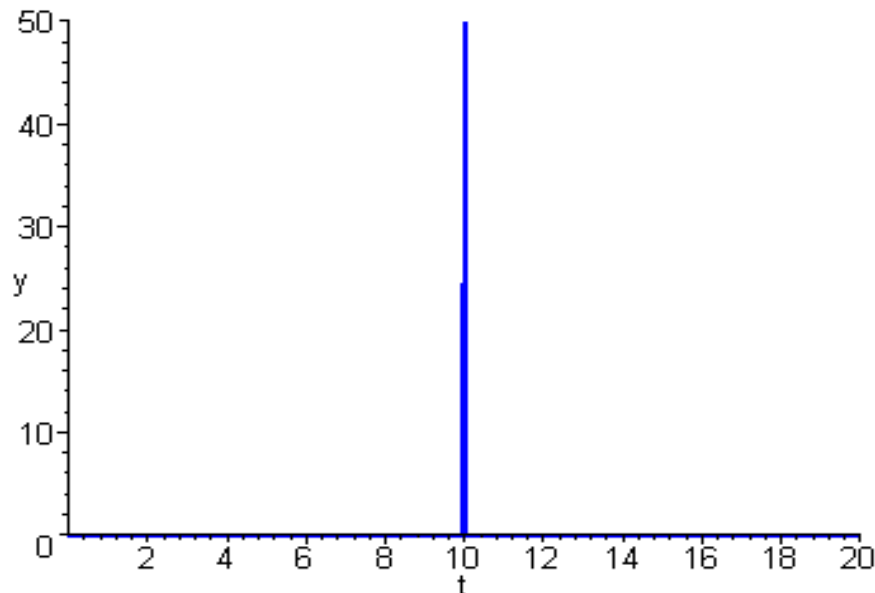
✦ Assim a Transformada de Laplace de  $\delta$  é

$$L\{\delta(t - t_0)\} = e^{-st_0}, \quad t_0 > 0$$

✦ Para a Transformada de Laplace de  $\delta$  em  $t_0 = 0$ , tome limites da seguinte forma:

$$L\{\delta(t)\} = \lim_{t_0 \rightarrow 0} L\{d_\tau(t - t_0)\} = \lim_{t_0 \rightarrow 0} e^{-st_0} = 1$$

✦ Por exemplo, quando  $t_0 = 10$ , temos  $L\{\delta(t-10)\} = e^{-10s}$ .



# Produto de Funções Contínuas por $\delta$

✳ O produto da função delta e uma função contínua  $f$  pode ser integrável, usando o teorema do valor médio para integrais:

$$\begin{aligned}\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0) f(t) dt &= \lim_{\tau \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{\infty} d_{\tau}(t - t_0) f(t) dt \\ &= \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1}{2\tau} \int_{t_0 - \tau}^{t_0 + \tau} f(t) dt \\ &= \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1}{2\tau} [2\tau f(t^*)] \quad (\text{where } t_0 - \tau < t^* < t_0 + \tau) \\ &= \lim_{\tau \rightarrow 0} f(t^*) \\ &= f(t_0)\end{aligned}$$

✳ Assim

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0) f(t) dt = f(t_0)$$

# Exemplo 1: PVI (1 de 3)

✦ Considere a solução do PVI

$$2y'' + y' + 2y = \delta(t-7), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

✦ Então

$$2L\{y''\} + L\{y'\} + 2L\{y\} = L\{\delta(t-7)\}$$

✦ Seja  $Y(s) = L\{y\}$ ,

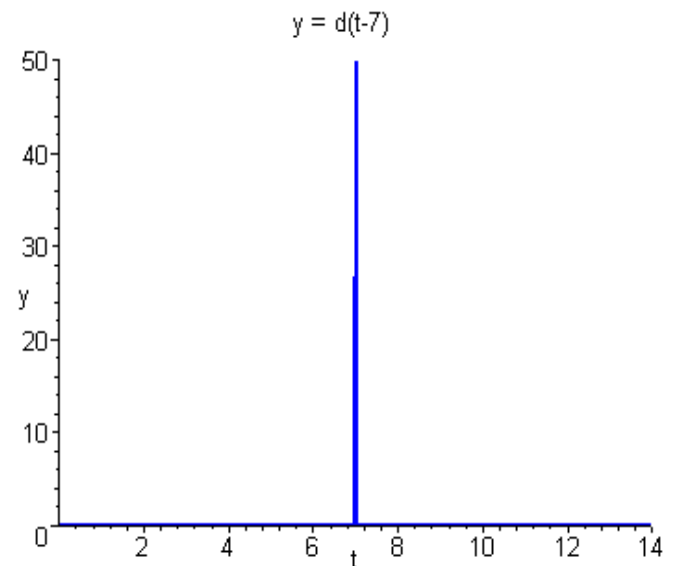
$$[2s^2Y(s) - 2sy(0) - 2y'(0)] + [sY(s) - y(0)] + 2Y(s) = e^{-7s}$$

✦ Substituindo as condições iniciais, obtemos

$$(2s^2 + s + 2)Y(s) = e^{-7s}$$

ou

$$Y(s) = \frac{e^{-7s}}{2s^2 + s + 2}$$



# Exemplo 1: Solução (2 de 3)

✳ Nos temos

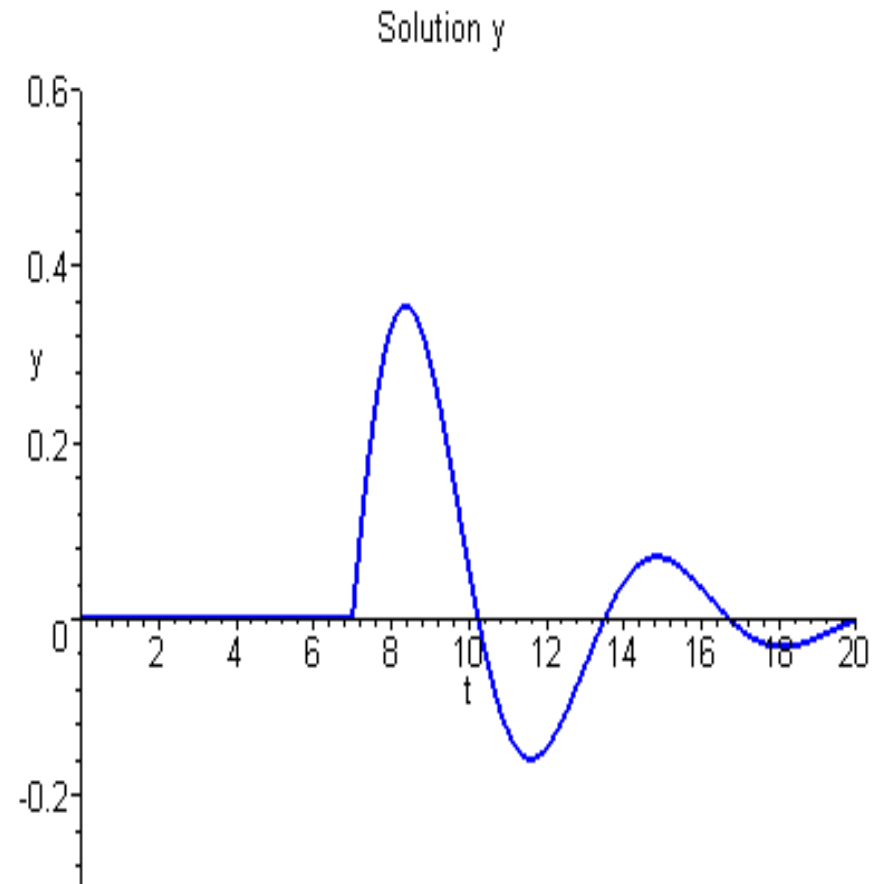
$$Y(s) = \frac{e^{-7s}}{2s^2 + s + 2}$$

✳ A expansão em frações parcial de  $Y(s)$  nos dá

$$Y(s) = \frac{e^{-7s}}{2\sqrt{15}} \left[ \frac{\sqrt{15}/4}{(s + 1/4)^2 + 15/16} \right]$$

e portanto

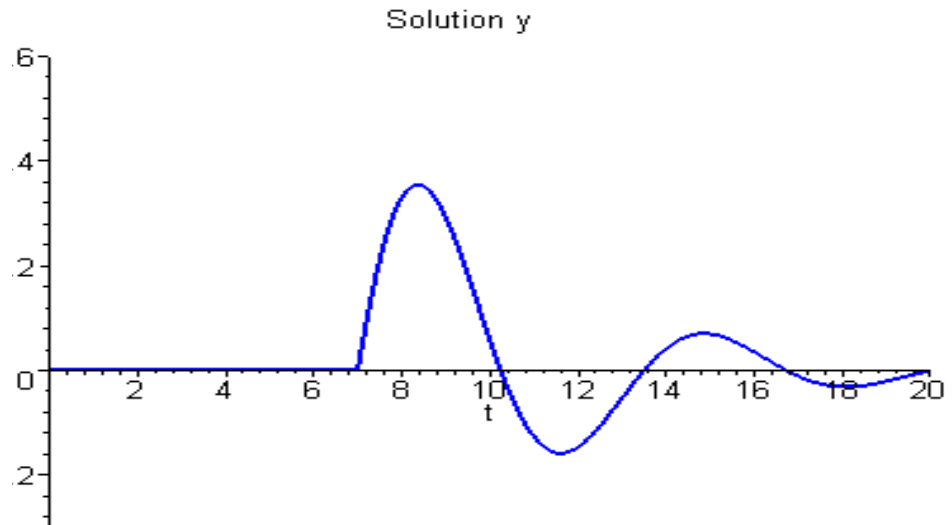
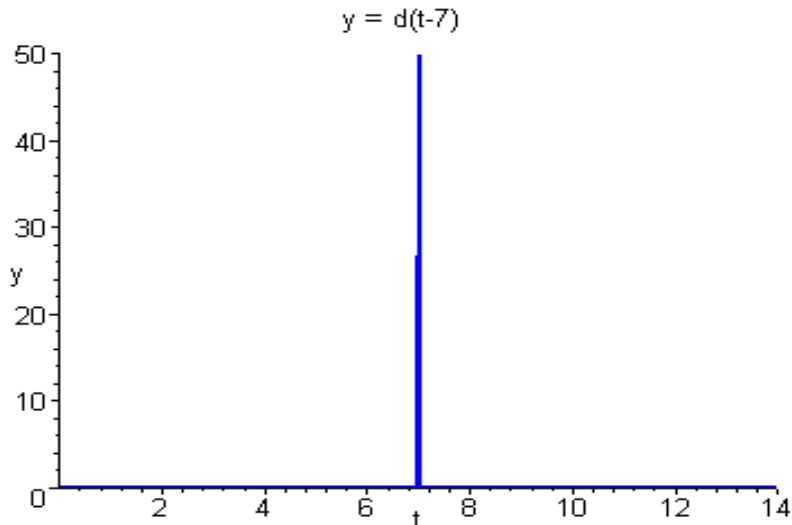
$$y(t) = \frac{1}{2\sqrt{15}} u_7(t) e^{-(t-7)/4} \sin \frac{\sqrt{15}}{4} (t-7)$$





## Exemplo 1: Comentários da Solução (3 of 3)

- ✦ Como as condições iniciais em  $t=0$  são homogêneas e não existe excitação externa até  $t = 7$ , não há resposta no intervalo  $(0, 7)$ .
- ✦ O impulso em  $t = 7$  produz uma oscilação que decai, mas persiste indefinidamente.
- ✦ A Resposta é contínua em  $t = 7$ , apesar da singularidade do termo não homogêneo. No entanto  $y'$  tem uma descontinuidade em salto neste ponto  $t = 7$ ,  $y''$  tem uma descontinuidade infinita ai. Assim singularidade da função força é balanceada por uma singularidade correspondente com em  $y''$ .



## 6.6: A Convolução

✦ Algumas vezes é possível escrever a Transformada de Laplace  $H(s)$  como  $H(s) = F(s)G(s)$ , onde  $F(s)$  e  $G(s)$  são as transformadas de funções conhecidas  $f$  e  $g$ , respectivamente.

✦ Neste caso podemos esperar que  $H(s)$  seja a transformada do produto de  $f$  e  $g$ . Isto é,

$$H(s) = F(s)G(s) = L\{f\}L\{g\} = L\{fg\}?$$

✦ Veremos a seguir um exemplo que mostra que esta igualdade não é verdadeira, a transformada de Laplace não comuta com a multiplicação usual.

✦ Nesta seção estudaremos a **convolução** de  $f$  e  $g$ , o qual pode ser visto como um produto generalizado, e para o qual a Transformada de Laplace faz comutar.

# Exemplo 1

✳ Sejam  $f(t) = 1$  e  $g(t) = \sin(t)$ . Calculando a Transformada de Laplace de  $f$  e  $g$

$$L\{f(t)\} = L\{1\} = \frac{1}{s}, \quad L\{g(t)\} = L\{\sin t\} = \frac{1}{s^2 + 1}$$

✳ Assim

$$L\{f(t)g(t)\} = L\{\sin t\} = \frac{1}{s^2 + 1}$$

e

$$L\{f(t)\} L\{g(t)\} = \frac{1}{s(s^2 + 1)}$$

✳ Portanto para estas funções não vale a igualdade

$$L\{f(t)g(t)\} \neq L\{f(t)\} L\{g(t)\}$$

## Teorema 6.6.1

✦ Suponham  $F(s) = L\{f(t)\}$  e  $G(s) = L\{g(t)\}$  ambas existem para  $s > a \geq 0$ . Então  $H(s) = F(s)G(s) = L\{h(t)\}$  para  $s > a$ , onde

$$h(t) = \int_0^t f(t-\tau)g(\tau)d\tau = \int_0^t f(\tau)g(t-\tau)d\tau$$

✦ A função  $h(t)$  é chamada como a **convolução** de  $f$  e  $g$  e a integral acima são conhecidas como **integrals de convolução**.

✦ Note que a igualdade das duas integrais de convolução pode ser obtidas fazendo a substituição  $u = t - \tau$ .

✦ A integral de convolução é uma definição de um “produto generalizado” e pode ser escrito como  $h(t) = (f * g)(t)$ .

$$f * g = g * f \quad (\text{comutatividade})$$

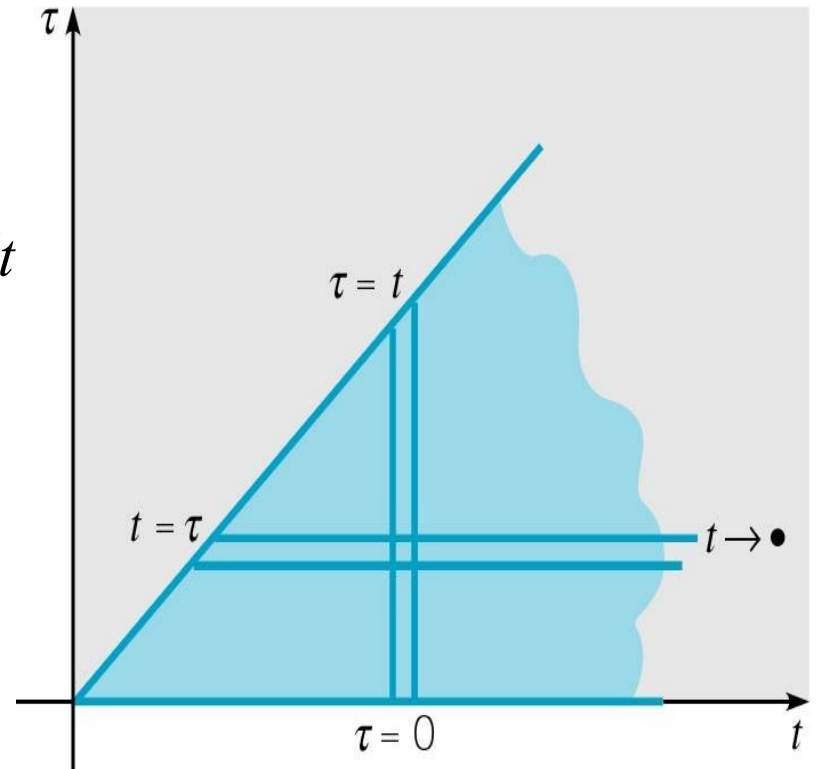
$$f * (g1 + g2) = f * g1 + f * g2 \quad (\text{distributividade})$$

$$(f * g) * h = f * (g * h) \quad (\text{associatividade})$$

Ainda temos,  $f * 0 = 0 * f = 0$  ;  $(f * 1)(t) \neq f(t)$  e pode ser que  $f * f < 0$ .

# Teorema 6.6.1 Ideia da prova

$$\begin{aligned} F(s)G(s) &= \int_0^{\infty} e^{-su} f(u) du \int_0^{\infty} e^{-s\tau} g(\tau) d\tau \\ &= \int_0^{\infty} g(\tau) d\tau \int_0^{\infty} e^{-s(\tau+u)} f(u) du \\ &= \int_0^{\infty} g(\tau) d\tau \int_{\tau}^{\infty} e^{-st} f(t-\tau) dt \quad (t = \tau + u) \\ &= \int_0^{\infty} \int_{\tau}^{\infty} e^{-st} g(\tau) f(t-\tau) dt d\tau \\ &= \int_0^{\infty} \int_0^t e^{-st} f(t-\tau) g(\tau) d\tau dt \\ &= \int_0^{\infty} e^{-st} \left[ \int_0^t f(t-\tau) g(\tau) d\tau \right] dt \\ &= L\{h(t)\} \end{aligned}$$



## Exemplo 2

✦ Encontre a Transformada de Laplace da função  $h$  abaixo.

$$h(t) = \int_0^t (t - \tau) \sin 2t d\tau$$

✦ Solução: Note que  $f(t) = t$  e  $g(t) = \sin 2t$ , com

$$F(s) = L\{f(t)\} = L\{t\} = \frac{1}{s^2}$$

$$G(s) = L\{g(t)\} = L\{\sin 2t\} = \frac{2}{s^2 + 4}$$

✦ Assim pelo Teorema 6.6.1,

$$L\{h(t)\} = H(s) = F(s)G(s) = \frac{2}{s^2(s^2 + 4)}$$

## Exemplo 3: Encontre a Transformada Inversa (1 de 2)

✦ Encontre Transformada de Laplace inversa de  $H(s)$ , abaixo.

$$H(s) = \frac{2}{s^2(s-2)}$$

✦ Solução: Seja  $F(s) = 2/s^2$  e  $G(s) = 1/(s-2)$ , com

$$f(t) = L^{-1}\{F(s)\} = 2t$$

$$g(t) = L^{-1}\{G(s)\} = e^{2t}$$

✦ Assim pelo Teorema 6.6.1,

$$L^{-1}\{H(s)\} = h(t) = 2 \int_0^t (t-\tau) e^{2\tau} d\tau$$

## Exemplo 3: Solução $h(t)$ (2 de 2)

✦ Podemos simplesmente integrar para  $h(t)$ , como segue.

$$\begin{aligned}h(t) &= 2 \int_0^t (t - \tau) e^{2\tau} d\tau = 2t \int_0^t e^{2\tau} d\tau - 2 \int_0^t \tau e^{2\tau} d\tau \\&= te^{2\tau} \Big|_0^t - \left[ \tau e^{2\tau} \Big|_0^t - \int_0^t e^{2\tau} d\tau \right] \\&= t[e^{2t} - 1] - \left[ te^{2t} - \frac{1}{2}[e^{2t} - 1] \right] \\&= te^{2t} - t - te^{2t} + \frac{1}{2}e^{2t} - \frac{1}{2} \\&= \frac{1}{2}e^{2t} - t - \frac{1}{2}\end{aligned}$$



## Exemplo 4: PVI (1 de 4)

✦ Encontre a solução do PVI

$$y'' + 4y = g(t), \quad y(0) = 3, \quad y'(0) = -1$$

✦ Solução:

$$L\{y''\} + 4L\{y\} = L\{g(t)\}$$

✦ ou

$$[s^2 L\{y\} - sy(0) - y'(0)] + 4L\{y\} = G(s)$$

✦ Seja  $Y(s) = L\{y\}$ , e substituindo as condições iniciais,

$$(s^2 + 4)Y(s) = 3s - 1 + G(s)$$

✦ Assim

$$Y(s) = \frac{3s - 1}{s^2 + 4} + \frac{G(s)}{s^2 + 4}$$

## Exemplo 4: Solução (2 de 4)

✦ Temos

$$\begin{aligned} Y(s) &= \frac{3s-1}{s^2+4} + \frac{G(s)}{s^2+4} \\ &= 3 \left[ \frac{s}{s^2+4} \right] - \frac{1}{2} \left[ \frac{2}{s^2+4} \right] + \frac{1}{2} \left[ \frac{2}{s^2+4} \right] G(s) \end{aligned}$$

✦ Assim

$$y(t) = 3 \cos 2t - \frac{1}{2} \sin 2t + \frac{1}{2} \int_0^t \sin 2(t-\tau) g(\tau) d\tau$$

✦ Note que se  $g(t)$  é dado, então a integral de convolução pode ser calculada.

$$y'' + 4y = g(t), \quad y(0) = 3, \quad y'(0) = -1$$

## Exemplo 4: Solução da Transformada Laplace (3 de 4)

✳ Lembrem que a Transformada de Laplace da solução  $y$  é

$$Y(s) = \frac{3s-1}{s^2+4} + \frac{G(s)}{s^2+4} = \Phi(s) + \Psi(s)$$

✳ Note  $\Phi(s)$  depende somente do sistema de coeficientes e das condições iniciais, enquanto  $\Psi(s)$  depende somente do sistema de coeficientes e da função força  $g(t)$ .

✳ Mas,  $\phi(t) = L^{-1}\{\Phi(s)\}$  resolve o PVI homogêneo

$$y'' + 4y = 0, \quad y(0) = 3, \quad y'(0) = -1$$

enquanto  $\psi(t) = L^{-1}\{\Psi(s)\}$  resolve o PVI não homogêneo

$$y'' + 4y = g(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

## Exemplo 4: Função de Transferência (4 de 4)

✦ Examinando  $\Psi(s)$  mais de perto,

$$\Psi(s) = \frac{G(s)}{s^2 + 4} = H(s)G(s), \text{ onde } H(s) = \frac{1}{s^2 + 4}$$

✦ A função  $H(s)$  é conhecida como a **função de transferência**, e depende somente do sistema de coeficientes.

✦ A função  $G(s)$  depende somente da excitação externa  $g(t)$  aplicada no sistema.

✦ Se  $G(s) = 1$ , então  $g(t) = \delta(t)$  e por isso  $h(t) = L^{-1}\{H(s)\}$  resolve solves o PVI não homogêneo

$$y'' + 4y = \delta(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

✦ Assim  $h(t)$  é a resposta do sistema para um impulso unitário aplicado em  $t = 0$ , e por isso  $h(t)$  é chamada de **resposta ao impulso** do sistema.

# Problema de entrada-saída (Input-Output) (1 de 3)

✦ Considere o PVI geral

$$a y'' + b y' + cy = g(t), \quad y(0) = y_0, \quad y'(0) = y_0'$$

✦ Este PVI é também chamado de um **Problema input-output**.

Os coeficientes  $a, b, c$  descreve propriedade físicas de um sistema, e  $g(t)$  é um **input** do sistema. Os valores  $y_0$  e  $y_0'$  descreve o estado inicial, e a solução  $y$  é o **output** no tempo  $t$ .

✦ Usando a Transformada de Laplace, obtemos

$$a[s^2 Y(s) - sy(0) - y'(0)] + b[sY(s) - y(0)] + cY(s) = G(s)$$

ou

$$Y(s) = \frac{(as + b)y_0 + ay_0'}{as^2 + bs + c} + \frac{G(s)}{as^2 + bs + c} = \Phi(s) + \Psi(s)$$

$$a y'' + b y' + cy = g(t), \quad y(0) = y_0, \quad y'(0) = y'_0$$

## Solução da Transformada de Laplace (2 de 3)

✦ Temos

$$Y(s) = \frac{(as + b)y_0 + a y'_0}{as^2 + bs + c} + \frac{G(s)}{as^2 + bs + c} = \Phi(s) + \Psi(s)$$

✦ Como antes,  $\Phi(s)$  depende somente do sistema de coeficientes e das condições inicial, enquanto  $\Psi(s)$  depende somente do sistema de coeficientes e da função força  $g(t)$ .

✦ Mas,  $\phi(t) = L^{-1}\{\Phi(s)\}$  resolve o PVI homogêneo

$$a y'' + b y' + cy = 0, \quad y(0) = y_0, \quad y'(0) = y'_0$$

Enquanto  $\psi(t) = L^{-1}\{\Psi(s)\}$  resolve o PVI não homogêneo

$$a y'' + b y' + cy = g(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

# Função de Transferência (3 de 3)

✦ Examinando  $\Psi(s)$  mais de perto,

$$\Psi(s) = \frac{G(s)}{as^2 + bs + c} = H(s)G(s), \quad \text{onde } H(s) = \frac{1}{as^2 + bs + c}$$

✦ Como antes,  $H(s)$  é a **função de transferência**, e depende somente do sistema de coeficientes, enquanto  $G(s)$  depende somente da excitação externa  $g(t)$  aplicada no sistema.

✦ Assim se  $G(s) = 1$ , então  $g(t) = \delta(t)$  e por isso  $h(t) = L^{-1}\{H(s)\}$  resolve o PVI não homogêneo

$$a y'' + b y' + cy = \delta(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

✦ Assim  $h(t)$  é a resposta do sistema para um impulso unitário aplicado em  $t = 0$ , e por isso  $h(t)$  é chamada a **resposta ao impulso** do sistema, com

$$\psi(t) = L^{-1}\{H(s)G(s)\} = \int_0^t h(t-\tau)g(\tau)d\tau$$